

Soluzioni dello scritto del 29 aprile 1999

Esercizio n.1

Basta trovare due vettori ortogonale al vettore $(1, 1, 1)$. Per esempio $(1, -1, 0)$ e $(0, 1, -1)$.

Il piano richiesto è quindi $\frac{t}{\sqrt{2}} (1, -1, 0) + \frac{s}{\sqrt{2}} (0, 1, -1)$.

Esercizio 2

La matrice della applicazione lineare ha come colonne i vettori che generano il piano (infatti l'immagine è generata dalle colonne indipendenti. Mentre la restante colonna deve essere determinata dall'altra condizione:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \alpha \\ -1 & 1 & \beta \\ 0 & -1 & \gamma \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ Cioè } \begin{pmatrix} 1 + \alpha \\ \beta \\ -1 + \gamma \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ Eseguendo}$$

il conto si ha: $\begin{cases} \alpha = -1 \\ \beta = 0 \\ \gamma = 1 \end{cases}$ La matrice chiesta è quindi $\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$, VERIFICA:

rank: 2, column basis: $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$, nullspace basis: $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

Esercizi 3 e 4

Matrice $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, column basis: $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$, nullspace ba-

sis: $\left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + y + z \\ x + y + z \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Quindi tutti i vettori del tipo $\begin{pmatrix} x \\ -x \\ 1 \end{pmatrix} \in f^{-1}(v)$.

$$\text{Verifica } \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ -x \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Se invece } \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+y+z \\ x+y+z \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ Il sistema}$$

NON ammette soluzione.

Quindi $f^{-1}(w) = \emptyset$.

Esercizio n.5

La matrice del sistema è: $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ k & 1 & -k \\ k^2 & 1 & k^2 \end{pmatrix}$, determinant: $2k - 2k^3$, roots:

$$\left\{ \begin{array}{l} k = 0 \\ k = 1 \\ k = -1 \end{array} \right\}$$

Per $k \neq 0, 1, -1$ ha rango 3.

Per $k = 0$ ha rango 2.

Per $k = 1$ ha rango 2

Per $k = -1$ ha rango 2

La matrice completa è $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ k & 1 & -k & 0 \\ k^2 & 1 & k^2 & 0 \end{pmatrix}$ di rango 3 se $k \neq 0, 1, -1$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \text{rank: } 2 \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \text{rank: } 3 \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix},$$

rank: 3

Quindi per $k = 0$ il sistema ha ∞ soluzioni.

Per $k = \pm 1$ il sistema non ha soluzioni.

Per $k \neq 0, \pm 1$ il sistema ha 1 soluzione.

Se si vuole la soluzione quando il sistema ne ammette una sola

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ k & 1 & -k \\ k^2 & 1 & k^2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2(k-1)} & \frac{1}{2k} & \frac{1}{2k(k-1)} \\ \frac{k^2}{k^2-1} & 0 & -\frac{1}{k^2-1} \\ \frac{1}{2(k+1)} & -\frac{1}{2k} & \frac{1}{2k(k+1)} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} -\frac{1}{2k-2} \\ \frac{k^2}{k^2-1} \\ \frac{1}{2k+2} \end{pmatrix}$$

Esercizio n.6

Basta considerare i primi 4 vettori, perchè gli altri due dipendono dal terzo e dal quarto!

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, v_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, v_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}$$

e i sottospazi $U = \text{Span}\{v_1, v_2\}$ e $V = \text{Span}\{v_3, v_4\}$. Trovare la dimensione di $U \cap V$. Si deve studiare il sistema $av_1 + bv_2 + cv_3 + dv_4 = 0$

cioè il sistema omogeneo con matrice: $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$, rank: 3.

Quindi ha ∞^1 soluzioni cioè la dimensione di $U \cap V$ è 1. Una base si ha risolvendo il sistema (adesso non ho voglia di scriverlo e risolverlo.....)

Ripensandoci, basta osservare che $v_3 = v_1 + v_2$ quindi v_3 sta necessariamente sia in V che in U , quindi sta in $U \cap V$ e, essendo la dimensione 1, ne costituisce la base. Trovare la dimensione di $U + V$. Bisogna trovare quanti vettori sono indipendenti tra i 4. Si scrive quindi la matrice:

$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & -2 \end{pmatrix}$, rank: 3. Quindi la dimensione cercata è 3. Una

base sono 3 colonne indipendenti.