

1 Teoria dei giochi e utilità

1.1 Esempio preliminare (da Young)

Due paesi A e B, aventi rispettivamente 3.600 e 1.200 abitanti, vogliono costruire un acquedotto attingendo allo stesso lago

Modello di programmazione matematica

min Spesa di costruzione

s.t. Collegare A al lago

Rispettare le specifiche di A

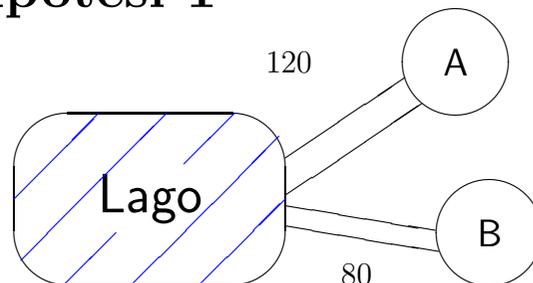
Collegare B al lago

Rispettare le specifiche di B

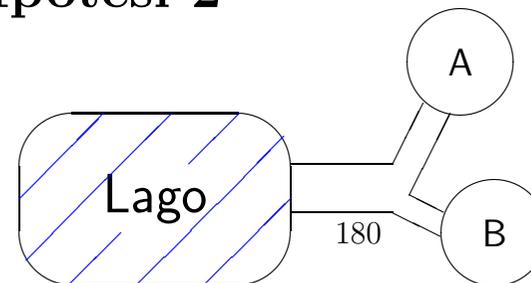


Le soluzioni ammissibili possono essere raggruppate in due sottoinsiemi che corrispondono alle ipotesi 1 e 2

Ipotesi 1



Ipotesi 2



La soluzione ottimale è:

$$x^* = \textit{ipotesi 2}$$

$$z^* = 180$$

La soluzione è attuabile se i paesi sono disponibili ad accordarsi per una realizzazione in comune, ma è necessario stabilire come ripartire la spesa

<i>Criterio</i>	<i>A</i>	<i>B</i>
<i>1 Uguale divisione dei costi tra i paesi</i>	<i>90</i>	<i>90</i>
<i>2 Uguale divisione dei costi tra gli abitanti</i>	<i>135</i>	<i>45</i>
<i>3 Uguale divisione del risparmio tra i paesi</i>	<i>110</i>	<i>70</i>
<i>4 Uguale divisione del risparmio tra gli abitanti</i>	<i>105</i>	<i>75</i>
<i>5 Divisione dei costi (e del risparmio) in proporzione all'acquedotto singolo</i>	<i>108</i>	<i>72</i>

Il criterio 1 è il più vantaggioso per il paese A ma è rifiutato dal paese B

Il criterio 2 è il più vantaggioso per il paese B ma è rifiutato dal paese A

Gli altri criteri risultano più o meno vantaggiosi per i due paesi ma nessuno dei due può rifiutarne a priori qualcuno (A preferisce il criterio 4 e B preferisce il criterio 3)

La programmazione matematica non fornisce una metodologia di scelta; la Teoria dei Giochi non fornisce "la" soluzione, ma propone una soluzione (*solution concept*)

1.2 Introduzione

La Teoria dei Giochi tratta le situazioni in cui il risultato dipende dalle scelte fatte da più persone, dette *giocatori*, che operano perseguendo obiettivi che possono risultare comuni, ma non identici, differenti ed eventualmente contrastanti; possono essere presenti anche aspetti aleatori

Il nome deriva da *Theory of Games and Economic Behavior* di von Neumann e Morgenstern (1944)

Esempio 1.1 (Dilemma del prigioniero)

<i>I/II</i>	<i>C</i>	<i>NC</i>
<i>C</i>	-5, -5	-1, -6
<i>NC</i>	-6, -1	-2, -2



Esempio 1.2 (Battaglia dei sessi)

<i>I/II</i>	<i>T</i>	<i>P</i>
<i>T</i>	2, 1	0, 0
<i>P</i>	0, 0	1, 2



Esempio 1.3 (Puro coordinamento)

<i>I/II</i>	<i>T</i>	<i>P</i>
<i>T</i>	1, 1	0, 0
<i>P</i>	0, 0	1, 1



- Nell'Esempio 1.2 (e soprattutto nel 1.3) una telefonata, un accordo al 50 per cento o una strategia correlata possono risolvere facilmente il problema
- Nell'Esempio 1.1 la possibilità di comunicare renderebbe probabile un accordo per la strategia NC, ma al momento della decisione sia *I* che *II* risceglierebbero C, poichè $-1 > -2$

Classificazione di Harsanyi (1966):

Giochi non cooperativi Non sono possibili accordi vincolanti tra i giocatori

Giochi cooperativi Sono possibili accordi vincolanti tra i giocatori

- Attualmente si preferisce assumere, più restrittivamente, che in un gioco non cooperativo i giocatori non possano nemmeno comunicare in quanto ciò potrebbe alterare il risultato
- I giochi cooperativi sono divisi in due sottoclassi: giochi a utilità non trasferibile (NTU) o senza pagamenti laterali, e giochi a utilità trasferibile (TU) o a pagamenti laterali, che costituiscono un caso particolare dei giochi NTU

1.3 Rappresentazione di un gioco

- forma estesa - von Neumann (1928) e Kuhn (1953)
- forma strategica - Shubik (1982); forma normale - von Neumann e Morgenstern (1944)
- forma caratteristica - von Neumann e Morgenstern (1944); per i giochi cooperativi

Definizione 1.1

- *Si chiama funzione dei pagamenti (payoff) una funzione f che assegna ad ogni giocatore la sua vincita per ogni possibile terminazione del gioco*
- *Si chiama strategia del giocatore i una funzione σ_i che assegna al giocatore i una mossa per ogni possibile situazione del gioco*

La strategia è un “piano di azione” che individua in ogni situazione del gioco una “azione” tra le tante possibili

1.4 Forma estesa

Descrizione puntuale del gioco, delle mosse e delle relative probabilità, della situazione dopo ogni mossa, delle strategie, degli insiemi di informazione (insiemi di nodi che globalmente rappresentano la situazione di un giocatore), ecc.; risulta molto ricca ma poco maneggevole

Si utilizza una rappresentazione ad albero in cui:

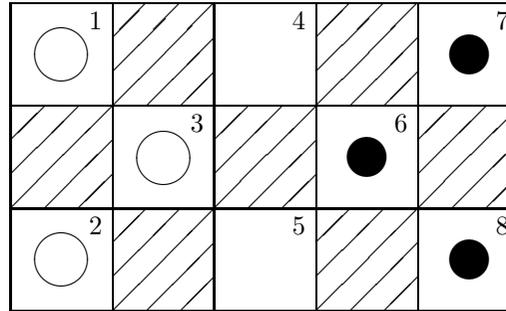
nodi	possibili situazioni del gioco
archi uscenti da un nodo	possibili mosse del giocatore chiamato a muovere
nodi terminali	valori delle vincite (payoff) di ciascun giocatore

Esempio 1.4 (Dama semplificata)

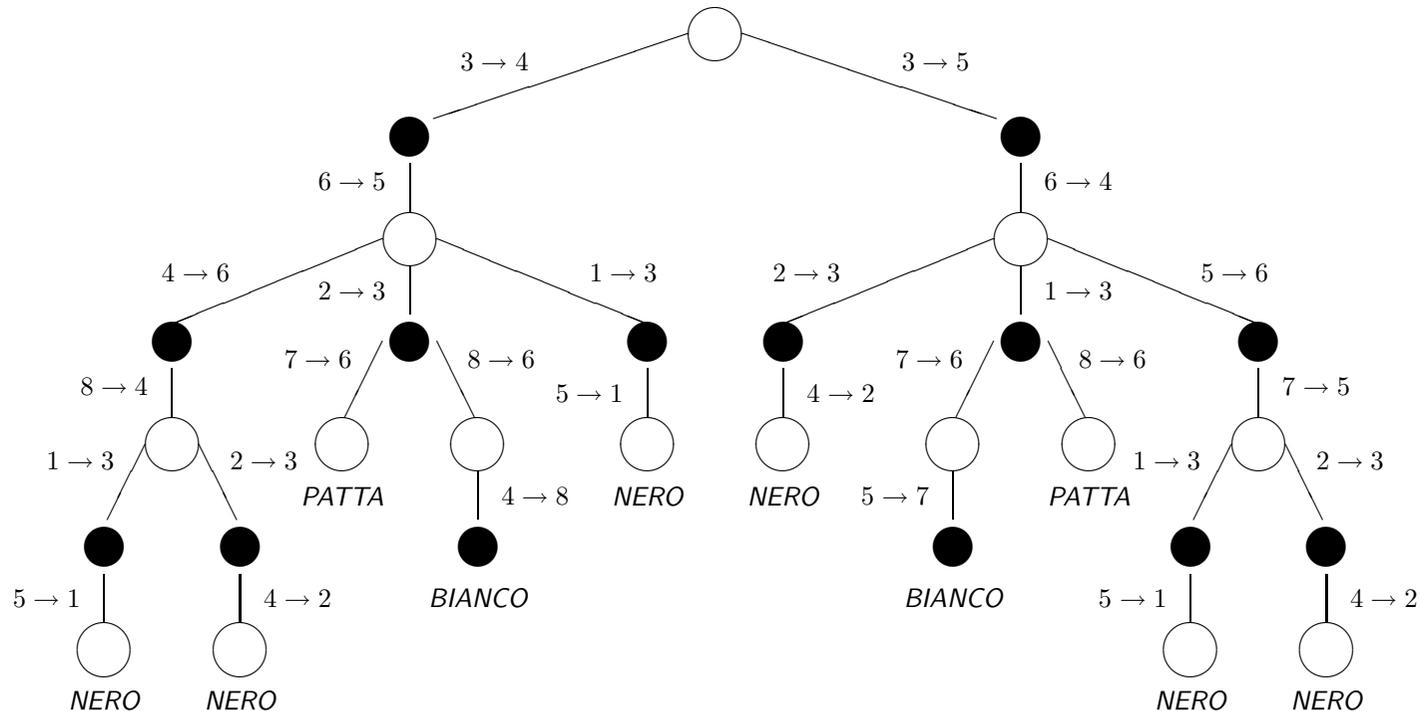
E' obbligatorio "mangiare"

Vince chi riesce a portare per primo una sua pedina sull'ultima colonna

Parità se un giocatore non può muovere



Rappresentazione ad albero della forma estesa:



1.5 Forma strategica

$2n$ -upla $(\Sigma_1, \Sigma_2, \dots, \Sigma_n, f_1, f_2, \dots, f_n)$ dove:

$\Sigma_1, \Sigma_2, \dots, \Sigma_n$ insiemi non vuoti delle possibili strategie di ogni giocatore

f_1, f_2, \dots, f_n funzioni reali $f_i : \prod_{k=1, \dots, n} \Sigma_k \rightarrow \mathbb{R}, \quad i = 1, \dots, n$

- Tutti i giocatori scelgono contemporaneamente la loro strategia e la f_i dice quale è il guadagno del giocatore i determinato dalle scelte fatte
- E' possibile passare dalla forma estesa a quella strategica (il passaggio inverso è più complesso)
- Gli elementi della forma strategica possono essere riassunti in una tabella come negli esempi precedenti
- Se il gioco è a due giocatori si parla di *gioco a matrice doppia* o *bimatrice*

1.6 Forma caratteristica

Può essere usata solo per i giochi cooperativi

Definizione 1.2

- *Detto N l'insieme dei giocatori, ogni sottoinsieme S di N è detto coalizione. Se $S = N$ si ha la grande coalizione*
- *Si dice funzione caratteristica di un gioco ad n giocatori una funzione indicata con v (se il gioco è senza pagamenti laterali si usa V ed è più complessa) per cui si ha:*

$$v : \wp(N) \rightarrow \mathbb{R} \text{ con } v(\emptyset) = 0$$

- *Se per ogni coppia di coalizioni disgiunte S e T si ha $v(S \cup T) = v(S) + v(T)$ la funzione v è detta additiva; se si ha $v(S \cup T) \geq v(S) + v(T)$ la funzione v è detta superadditiva; se si ha $v(S \cup T) \leq v(S) + v(T)$ la funzione v è detta subadditiva*
- *v assegna ad S la massima vincita possibile indipendentemente dal comportamento degli altri giocatori*
- *La funzione caratteristica e il gioco possono essere identificati*

Un gioco descritto tramite la funzione caratteristica è detto in *forma caratteristica* o *coalizionale*. Se la funzione caratteristica è additiva o superadditiva o subadditiva anche il gioco è detto *additivo* o *superadditivo* o *subadditivo*.

Se per ogni coalizione S si ha $v(S) + v(N \setminus S) = v(N)$ il gioco è detto *a somma costante*.

Esempio 1.5 (Maggioranza semplice)

Tre giocatori vogliono conseguire un risultato; se almeno due di essi si uniscono raggiungono il loro obiettivo. Questa situazione può essere rappresentata dal seguente gioco:

$$N = \{1, 2, 3\}$$

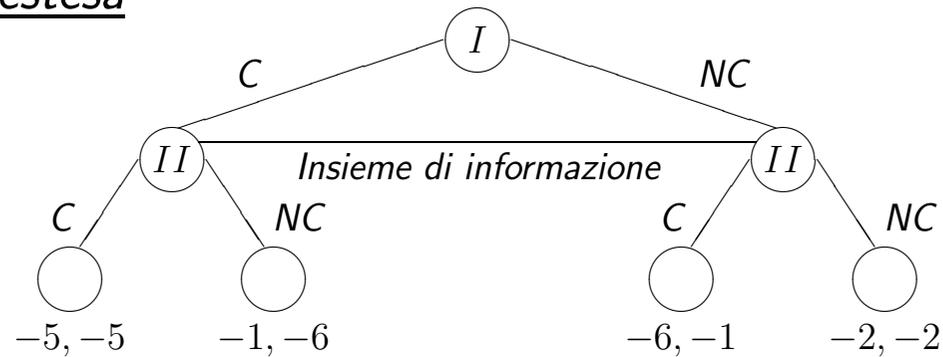
$$v(\emptyset) = v(1) = v(2) = v(3) = 0; v(1, 2) = v(1, 3) = v(2, 3) = v(1, 2, 3) = 1$$



La descrizione del gioco è molto “povera”, in quanto non permette di definire la vincita di ogni singolo giocatore della coalizione, ma solo la vincita complessiva.

Esempio 1.6 (Rappresentazioni del dilemma del prigioniero)

Forma estesa



Forma strategica

$$\Sigma_I = \{C, NC\}; \Sigma_{II} = \{C, NC\}$$

$$f_I(C, C) = -5; f_I(C, NC) = -1; f_I(NC, C) = -6; f_I(NC, NC) = -2$$

$$f_{II}(C, C) = -5; f_{II}(C, NC) = -6; f_{II}(NC, C) = -1; f_{II}(NC, NC) = -2$$

Forma caratteristica

$$N = \{I, II\}$$

$$v(\emptyset) = 0; v(I) = v(II) = -5; v(I, II) = -4$$



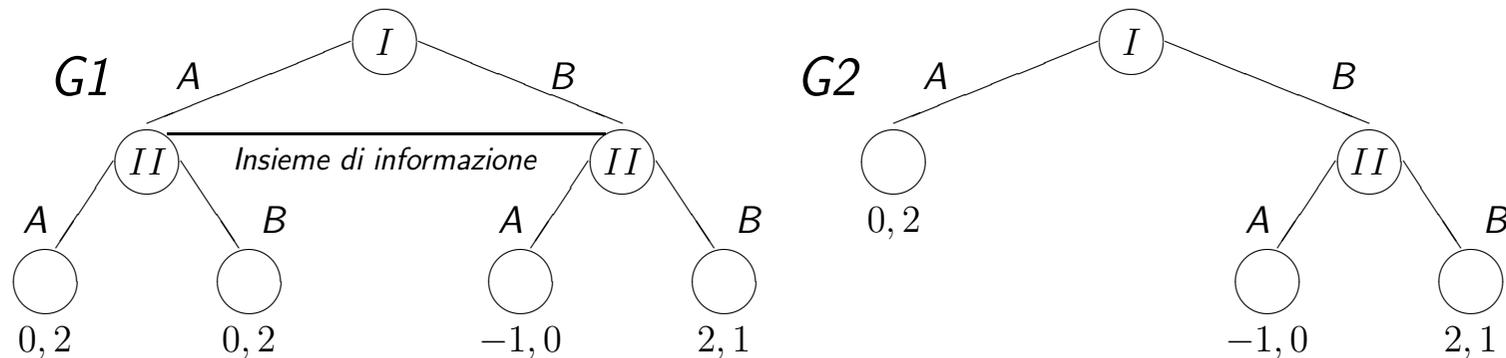
La forma estesa contiene più informazione sul gioco rispetto alla forma strategica, che risulta comunque sufficiente a rappresentare un gioco

Esempio 1.7 (Rappresentazioni in forma estesa e in forma strategica)

G1 I e II scelgono contemporaneamente tra A e B; se giocano (A, A) oppure (A, B) i payoff sono (0, 2), se giocano (B, A) i payoff sono (-1, 0), se giocano (B, B) i payoff sono (2, 1)

G2 I e II scelgono successivamente tra A e B; se I gioca A il gioco termina con payoff (0, 2), se gioca B il turno passa a II; se II gioca A il gioco termina con payoff (-1, 0), se gioca B il gioco termina con payoff (2, 1)

Forma estesa



Forma strategica

G1 - *G2*

<i>I/II</i>	A	B
A	0, 2	0, 2
B	-1, 0	2, 1

La forma strategica è unica, ma è sufficiente a descrivere i giochi



1.7 Teoria dell'utilità

I concetti di *preferenza* e di *utilità di von Neumann-Morgenstern* permettono di assegnare e interpretare i valori numerici utilizzati nelle rappresentazioni dei giochi

I giocatori cercano di massimizzare la loro utilità, ma è necessario prendere in considerazione valori differenti: economico, sentimentale, sociale, ecc.

Se un giocatore deve decidere se donare una somma di denaro senza ricevere nulla in cambio, considerando solo i valori monetari la decisione sarebbe sempre non donare

Definizione 1.3

- *Dati due eventi A e B si dice che A è preferibile a B per un giocatore se egli cerca di conseguire A invece di B e si indica con $A \succ B$*
- *Dati due eventi A e B si dice che A è indifferente a B per un giocatore se nessuno è preferibile all'altro e si indica con $A \equiv B$*

Assiomi

A1 Dati due eventi A e B allora $A \succ B$ oppure $B \succ A$ oppure $A \equiv B$

A2 $A \equiv A$

A3 $A \equiv B \Rightarrow B \equiv A$

A4 $A \equiv B, B \equiv C \Rightarrow A \equiv C$

A5 $A \succ B, B \succ C \Rightarrow A \succ C$

A6 $A \succ B, B \equiv C \Rightarrow A \succ C$

A7 $A \equiv B, B \succ C \Rightarrow A \succ C$

- **A1**: completezza delle preferenze o legge di tricotomia; **A2**, **A3**, **A4**: riflessività dell'indifferenza, simmetria dell'indifferenza, transitività dell'indifferenza \Rightarrow l'indifferenza è una relazione di equivalenza; **A5**: transitività della preferenza; **A6**, **A7**: transitività della preferenza sull'indifferenza (cfr. Owen, 1994)
- La relazione di preferenza è solo qualitativa
- Nessun bene soddisfa l'ipotesi di linearità, tranne al più in brevi intervalli

Gli eventi possono essere certi oppure incerti secondo una probabilità nota

Definizione 1.4 *Dati due eventi A e B si chiama lotteria l'evento $rA + (1 - r)B$, $0 \leq r \leq 1$, in cui A si verifica con probabilità r e l'evento B con probabilità $1 - r$*

- La lotteria non è una combinazione lineare di eventi, ma permette di valutare l'evento “esce A o esce B ”

Proprietà

$$\mathbf{P1} \quad A \equiv C \Rightarrow \{rA + (1 - r)B\} \equiv \{rC + (1 - r)B\} \quad \forall r, \forall B$$

$$\mathbf{P2} \quad A \succ C \Rightarrow \{rA + (1 - r)B\} \succ \{rC + (1 - r)B\} \quad r > 0, \forall B$$

$$\mathbf{P3} \quad A \succ C \succ B \Rightarrow \exists! r, 0 < r < 1 \text{ t.c. } \{rA + (1 - r)B\} \equiv C$$

- Se un decisore soddisfa gli assiomi **A1** - **A7** e le proprietà **P1** - **P3** viene considerato “razionale”.

Esempio 1.8 (Preferenze) *Siano date le lotterie:*

$$E_1 = \{0, 100 \text{ con } \mathbf{P}(0) = 1/2, \mathbf{P}(100) = 1/2\}$$

$$E_2 = \{40, 60 \text{ con } \mathbf{P}(40) = 3/4, \mathbf{P}(60) = 1/4\}$$

$$E_3 = \{0, 100, 40, 60 \text{ con } \mathbf{P}(0) = 1/4, \mathbf{P}(100) = 1/4, \mathbf{P}(40) = 3/8, \mathbf{P}(60) = 1/8\}$$

Il guadagno atteso, $E_1 = 50$, $E_2 = 45$ e $E_3 = 47.5$, non impone una preferenza tra i tre eventi, ma le uniche relazioni da soddisfare sono:

$$E_1 \equiv E_2 \Rightarrow E_1 \equiv E_3, E_2 \equiv E_3$$

oppure

$$E_1 \succ E_2 \Rightarrow E_1 \succ E_3, E_3 \succ E_2$$

oppure

$$E_2 \succ E_1 \Rightarrow E_2 \succ E_3, E_3 \succ E_1$$



Dato un insieme di eventi E , una relazione di preferenza su E può essere rappresentata con una funzione di utilità $u : E \rightarrow \mathbb{R}$ tale che per ogni $E_1, E_2 \in E$ si ha:

$$E_1 \succ E_2 \Leftrightarrow u(E_1) > u(E_2)$$

$$u(rE_1 + (1-r)E_2) = ru(E_1) + (1-r)u(E_2)$$

- La funzione di utilità permette di quantificare le preferenze
- L'utilità di von Neumann-Morgenstern impone la linearità sulle lotterie

La funzione u è unica a meno di trasformazioni affini, cioè u è una funzione di utilità se e solo se lo è anche:

$$\hat{u} = \alpha u + \beta \quad \text{con} \quad \alpha > 0$$

Esempio 1.9 (Funzioni di utilità)

I/II	C	NC	I/II	C	NC	I/II	C	NC
C	-5, -5	-1, -6	C	1, 1	5, 0	C	-4, 0	0, -10
NC	-6, -1	-2, -2	NC	0, 5	4, 4	NC	-5, 40	-1, 30

Le tre matrici sono legate dalle relazioni affini:

$$u'_I = u_I + 6 \qquad u''_I = u_I + 1$$

$$u'_{II} = u_{II} + 6 \qquad u''_{II} = 10u_{II} + 50$$

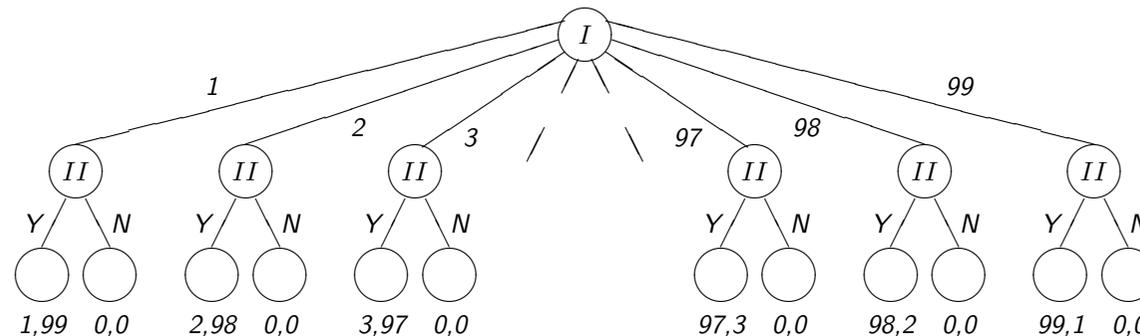


Esempio 1.10 (Ultimatum game)

Due persone devono dividersi la cifra di 100 euro con le seguenti regole:

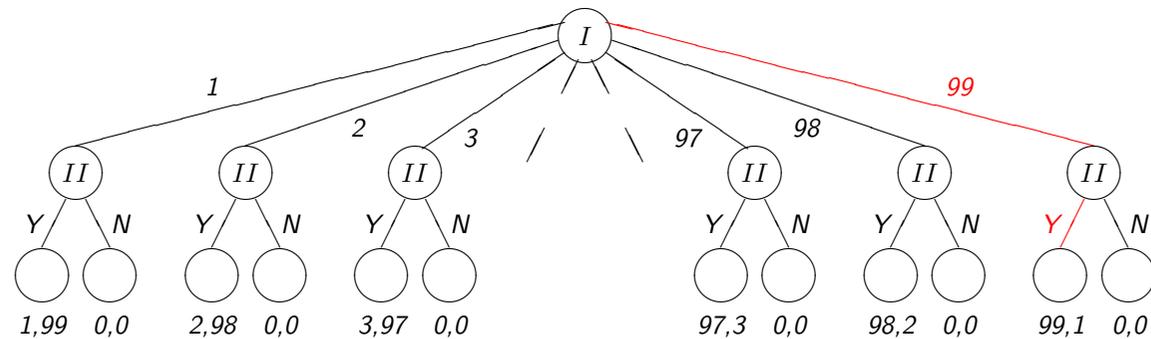
- *I* propone una divisione (numeri interi, lasciando almeno 1 euro a ciascuno)
- se *II* accetta la divisione proposta, la divisione ha luogo
- se *II* non accetta la divisione proposta, non si assegna alcuna cifra
- entrambe le persone non sanno e non sapranno mai chi è l'altra

Quale cifra conviene proporre a *I*?



La scelta ottimale del secondo giocatore è accettare sempre

In conseguenza la scelta ottimale del primo giocatore è proporre il massimo



Nelle sperimentazioni, questa soluzione non si realizza quasi mai, poichè l'utilità reale dei giocatori tiene conto di altri fattori



1.8 Game Form

Permette di evidenziare esplicitamente la differenza tra le *regole del gioco* e le *preferenze* dei giocatori

Esempio 1.11 (Decisore) *Si deve decidere se uscire con o senza l'ombrello in una giornata con tempo variabile*

<i>strategia / stato del mondo</i>	<i>piove</i>	<i>non piove</i>
<i>prendo l'ombrello</i>	<i>non mi bagno</i>	<i>non mi bagno (ho l'ombrello)</i>
<i>non prendo l'ombrello</i>	<i>mi bagno</i>	<i>non mi bagno (non ho l'ombrello)</i>

Un decisore prudente prende sempre l'ombrello

In generale è necessario tenere conto delle preferenze del decisore ed eventualmente di ulteriori informazioni (distanza da percorrere, caratteristiche dell'ombrello, etc.) ◇

Sia dato un gioco a n giocatori in forma strategica $(\Sigma_1, \Sigma_2, \dots, \Sigma_n, f_1, f_2, \dots, f_n)$

La game form è:

$$(\Sigma_1, \Sigma_2, \dots, \Sigma_n, E, h)$$

dove E : insieme degli eventi finali (o esiti)

$h : \prod_{i=1, \dots, n} \Sigma_i \rightarrow E$ individua a quale esito si perviene per ogni profilo di strategie

Per studiare il comportamento dei giocatori e quindi risolvere il gioco è necessario conoscere le preferenze dei giocatori sui possibili esiti, eventualmente rappresentate da una funzione di utilità

$$u_i : E \rightarrow \mathbb{R}, \quad i = 1, \dots, n$$

da cui si ottengono le funzioni di utilità indotte:

$$f_i = u_i \circ h, \quad f_i : \prod_{k=1, \dots, n} \Sigma_k \rightarrow \mathbb{R}, \quad i = 1, \dots, n$$

1.9 Soluzione di un gioco (Solution concept)

Risolvere un gioco consiste nel fornire delle indicazioni ad uno o più giocatori, eventualmente tutti, su:

- strategie da adottare se il gioco è non cooperativo o cooperativo ad utilità non trasferibile
- suddivisione della vincita se il gioco è cooperativo ad utilità trasferibile

Le indicazioni non possono essere assolute in quanto bisogna tenere conto di fattori aleatori, o legati a preferenze e sensazioni del singolo giocatore. Un “concetto di soluzione” indica quella che secondo alcuni criteri assoluti è una scelta che può risultare accettabile a tutti i giocatori secondo i loro criteri soggettivi

Nell'esempio della battaglia dei sessi contano “egoismo”, “altruismo” e situazioni precedenti

Esempio 1.12 (Divisione di una torta tra due giocatori)

È uno dei problemi più significativi: molto semplice, molto comune e molto complesso

La soluzione più usuale, uno taglia e l'altro sceglie, non è equa in quanto può favorire chi sceglie se chi taglia non è preciso, o chi taglia se è a conoscenza di qualche preferenza o “punto debole” di chi sceglie



2 Giochi non cooperativi

2.1 Introduzione

I giocatori non possono stipulare accordi vincolanti (o comunicare), indipendentemente dall'aver interesse ad accordarsi

Esempio 2.1 (Congestione)

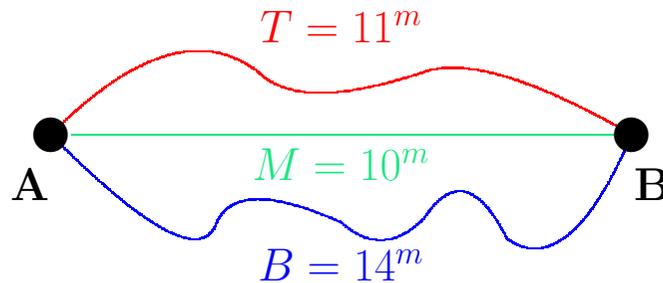
I tempi di percorrenza da A a B dipendono dalla lunghezza della strada e dal traffico

Se una strada è scelta da due utenti il tempo aumenta di due minuti

Se è scelta dai tre utenti il tempo aumenta di cinque minuti

L'obiettivo dei giocatori è comune, ma non identico (ognuno vuole minimizzare il proprio tempo di percorrenza)

La cooperazione è impossibile per la difficoltà di accordarsi



III = T			
I/II	T	M	B
T	16, 16, 16	13, 10, 13	13, 14, 13
M	10, 13, 13	12, 12, 11	10, 14, 11
B	14, 13, 13	14, 10, 11	16, 16, 11

III = M			
I/II	T	M	B
T	13, 13, 10	11, 12, 12	11, 14, 10
M	12, 11, 12	15, 15, 15	12, 14, 12
B	14, 11, 10	14, 12, 12	16, 16, 10

III = B			
I/II	T	M	B
T	13, 13, 14	11, 10, 14	11, 16, 16
M	10, 11, 14	12, 12, 14	10, 16, 16
B	16, 11, 16	16, 10, 16	19, 19, 19



2.2 Equilibrio di Nash (1950)

E' il più semplice e importante concetto di soluzione per un gioco non cooperativo

Definizione 2.1 *Dato un gioco G si dice che la n -upla di strategie $(\sigma_1^*, \sigma_2^*, \dots, \sigma_n^*)$ con $\sigma_i^* \in \Sigma_i$ costituisce un equilibrio, o è in equilibrio, se nessun giocatore ha interesse ad essere l'unico che cambia strategia, cioè se:*

$$f_i(\sigma_1^*, \dots, \sigma_i^*, \dots, \sigma_n^*) \geq f_i(\sigma_1^*, \dots, \sigma_i, \dots, \sigma_n^*), \quad \forall \sigma_i \in \Sigma_i, \forall i \in N$$

Possono esistere differenti strategie per uno o più giocatori a cui corrispondono payoff migliori, come nel caso del dilemma del prigioniero in cui l'equilibrio risulta inefficiente

Un gioco può avere più equilibri come nell'Esempio 1.2

2.3 Giochi a somma zero

Definizione 2.2 *Un gioco G si dice a somma zero se per ogni terminazione del gioco la somma dei payoff è nulla*

Tutto quello che viene guadagnato da qualche giocatore viene perso da qualche altro giocatore. Nel caso a due giocatori la matrice dei pagamenti può essere espressa indicando la vincita, positiva o negativa, del primo giocatore poichè la vincita del secondo è in ogni caso l'opposto.

Si può utilizzare una matrice A in cui la riga i è associata alla strategia σ_i del giocatore I , la colonna j alla strategia σ_j del giocatore II e l'elemento a_{ij} rappresenta quanto il primo giocatore riceve dal secondo se giocano la coppia di strategie (σ_i, σ_j) .

Definizione 2.3 *La rappresentazione tramite la matrice A è detta forma normale*

2.4 Gioco a due giocatori a somma zero in forma normale

In questo caso l'equilibrio di Nash è una coppia di strategie $\sigma_i \in \Sigma_1$ e $\sigma_j \in \Sigma_2$ tali che a_{ij} è il più grande della colonna j e il più piccolo della riga i ; è detto anche *punto di sella*

Esempio 2.2 (Punto di sella)

(σ_1, σ_2) è un equilibrio anche se entrambi i giocatori hanno a disposizione dei payoff migliori

$$\begin{pmatrix} 6 & 3 & 4 \\ 5 & 2 & -2 \\ 7 & -1 & 3 \end{pmatrix} \diamond$$

L'esistenza di un punto di sella o equilibrio di Nash non impone ai giocatori la scelta delle corrispondenti strategie

Teorema 2.1 *In un gioco a due persone a somma zero se (σ_i, σ_j) e (σ_h, σ_k) sono equilibri di Nash, allora lo sono anche (σ_i, σ_k) e (σ_h, σ_j)*

Esempio 2.3 (Equilibri multipli)

(σ_1, σ_2) e (σ_2, σ_3) sono equilibri di Nash e lo sono anche (σ_1, σ_3) e (σ_2, σ_2)

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 4 \\ 5 & 1 & 1 & 2 \\ 3 & -1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \diamond$$

- Se il gioco non è a somma zero il precedente teorema non sussiste

L'obiettivo dei giocatori è massimizzare il proprio payoff

La non conoscenza della strategia scelta dall'altro giocatore impedisce di poter raggiungere con certezza l'obiettivo

2.5 Gioco a due giocatori a somma zero senza equilibri di Nash

Il giocatore I con la prima strategia si garantisce una vincita minima **2** (*gain-floor*) e il giocatore II con la seconda strategia si garantisce una perdita massima **3** (*loss-ceiling*)

$$\begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Vincita minima per il giocatore I :

$$v'_I = \max_i \min_j \{a_{ij}\}$$

Perdita massima per il giocatore II :

$$v'_{II} = \min_j \max_i \{a_{ij}\}$$

$v'_I \leq v'_{II}$; se $v'_I = v'_{II}$ allora esiste un punto di sella

Un comportamento “razionale” fa sì che il giocatore I vinca almeno v'_I e il giocatore II perda al più v'_{II} , ma si ottiene il risultato peggiore se l'altro giocatore può sfruttare la “razionalità” e prevedere la mossa

Per migliorare il risultato è necessario non giocare “razionalmente”

Esempio 2.4 (Pari e dispari modificato)

I/II	1	2	3
1	P	D	P
2	D	P	D
3	P	D	P

Apparentemente il gioco è favorevole al giocatore I che può vincere in 5 casi su 9

Se il giocatore II gioca 2 ha 2 risultati vincenti su 3, ma il giocatore I giocando 2 è “sicuro” di vincere

Analogamente se il giocatore I gioca 1 (o 3) ha 2 risultati vincenti su 3, ma il giocatore II giocando 2 è “sicuro” di vincere ◇

Cercare di aumentare le proprie possibilità di vincere porta alla sconfitta “sicura”

● Limiti dell'equilibrio di Nash (in strategie pure):

- inefficienza (dilemma del prigioniero)
- non unicità (battaglia dei sessi)
- non esistenza (pari e dispari)

2.6 Strategie miste

Definizione 2.4 *Si chiama strategia mista per un giocatore una distribuzione di probabilità sull'insieme delle sue strategie pure*

Nell'Esempio 2.4 il giocatore II che parte svantaggiato può riequilibrare le sue possibilità giocando a caso, con probabilità 0.5 sia 1 che 2 (o altre strategie equivalenti)

Una strategia mista si può indicare con un vettore $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ con $x_i \geq 0$ e

$$\sum_{i=1, \dots, n} x_i = 1$$

$X =$ insieme delle strategie miste del giocatore I

$Y =$ insieme delle strategie miste del giocatore II

Definizione 2.5 *Dato un gioco G a due giocatori a somma zero in forma normale con matrice A è detta vincita attesa se il giocatore I gioca la strategia mista $x \in X$ e il giocatore II gioca la strategia mista $y \in Y$ la quantità:*

$$A(x, y) = \sum_{i=1, \dots, n} \sum_{j=1, \dots, m} x_i a_{ij} y_j = x^T A y$$

- vincita minima per il giocatore I se sceglie la strategia mista $x \in X$:

$$v(x) = \min_{y \in Y} \{x^T Ay\} = \min_j \{x^T A_{.j}\}$$

- perdita massima per il giocatore II se sceglie la strategia mista $y \in Y$:

$$v(y) = \max_{x \in X} \{x^T Ay\} = \max_i \{A_{i.y}\}$$

Il giocatore I vuole massimizzare $v(x)$:

$$v_I = \max_{x \in X} \min_j \{x^T A_{.j}\}$$

Il giocatore II vuole minimizzare $v(y)$:

$$v_{II} = \min_{y \in Y} \max_i \{A_{i.y}\}$$

Definizione 2.6 *La strategia mista x che permette al giocatore I di ottenere v_I è detta maxmin; la strategia mista y che permette al giocatore II di ottenere v_{II} è detta minmax*

v_I e v_{II} sono detti *valore del gioco per i giocatori I e II* , rispettivamente

Teorema 2.2 (Teorema del minmax (von Neumann, 1928))

$$v_I = v_{II}$$

- Il valore $v_I = v_{II}$ viene detto *valore del gioco*
- Se il gioco non è a somma zero il teorema non sussiste

2.7 Dominanza

Definizione 2.7 *Dato un gioco G a due giocatori a somma zero in forma normale, con matrice A , si dice che la strategia σ_i domina la strategia σ_h per il giocatore I se $a_{ij} \geq a_{hj}$, $j = 1, \dots, m$ e $a_{ij} > a_{hj}$ per almeno un indice j e la strategia σ_j domina la strategia σ_k per il giocatore II se $a_{ij} \leq a_{ik}$, $i = 1, \dots, n$ e $a_{ij} < a_{ik}$ per almeno un indice i*

Teorema 2.3 *Se una strategia è dominata, esiste una strategia mista ottimale che non utilizza la strategia dominata; inoltre una strategia mista ottimale per il gioco senza la riga (o colonna) i è ottimale anche per il gioco dato*

Nel caso di giochi a più giocatori non a somma zero si ha:

Definizione 2.8 *La strategia σ_h domina la strategia σ_k per il giocatore i se $f_i(\sigma_h, \sigma_{-i}) \geq f_i(\sigma_k, \sigma_{-i})$, per ogni $(n - 1)$ -upla di strategie $\sigma_{-i} \in \prod_{k \neq i} \Sigma_k$ e $f_i(\sigma_h, \sigma_{-i}) > f_i(\sigma_k, \sigma_{-i})$ per*

almeno una $(n - 1)$ -upla di strategie σ_{-i}

- Si può distinguere tra dominanza debole e forte. Per applicare il teorema di riduzione del gioco la distinzione è irrilevante ed è possibile applicarlo anche in caso di indifferenza
- Il concetto di dominanza può essere applicato anche al gioco ridotto (dominanza iterata)
Le eliminazioni per dominanza debole o indifferenza possono far perdere qualche equilibrio di Nash

2.8 Inefficienza dell'equilibrio di Nash e instabilità

L'aumento delle strategie dei giocatori può generare soluzioni instabili ed equilibri inefficienti

I/II	L	C
T	2, 2	0, 0
M	0, 0	-1, -1

(T, L) è l'unico equilibrio di Nash ed è efficiente

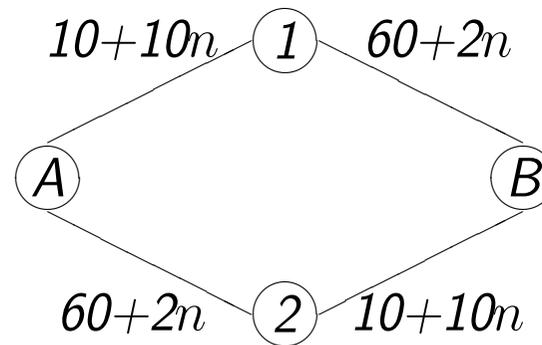
Aggiungendo le strategie B e R , rispettivamente, con opportuni payoff:

I/II	L	C	R
T	2, 2	0, 0	0, 3
M	0, 0	-1, -1	0, 1
B	3, 0	1, 0	1, 1

(B, R) è l'unico equilibrio di Nash ma è inefficiente

Esempio 2.5 (Paradosso di Pigou) 6 utenti devono spostarsi da A a B e possono utilizzare due strade, $A - 1 - B$ e $A - 2 - B$

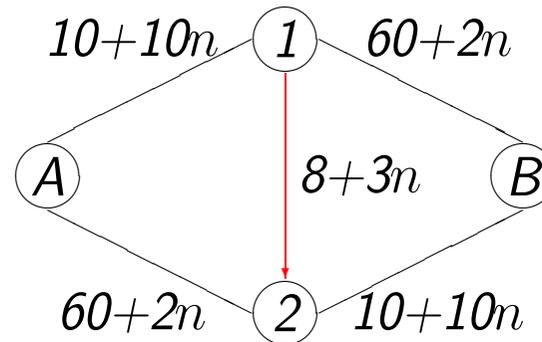
La percorrenza di ogni tratto ha un tempo fisso e un fattore di congestione



La soluzione ottimale si ottiene quando ogni strada è percorsa da tre utenti, con tempo di percorrenza $10 + 10 \times 3 + 60 + 2 \times 3 = 106$

Questa soluzione è anche un equilibrio di Nash

Costruendo una strada a senso unico che collega 1 e 2, con tempo fisso 8 e fattore di congestione $3n$



Un utente di $A - 1 - B$ ha interesse a passare su $A - 1 - 2 - B$ con tempo $10 + 10 \times 3 + 8 + 3 \times 1 + 10 + 10 \times 4 = 101$

I due utenti su $A - 1 - B$ impiegano $10 + 10 \times 3 + 60 + 2 \times 2 = 104$, mentre i tre su $A - 2 - B$ impiegano $60 + 2 \times 3 + 10 + 10 \times 4 = 116$

Se un utente di $A - 2 - B$ passa su $A - 1 - 2 - B$ il suo tempo diventa $10 + 10 \times 4 + 8 + 3 \times 2 + 10 + 10 \times 4 = 114$, uguale al tempo degli altri, che è peggiore del tempo senza la strada $1 - 2$

La nuova soluzione è ancora un equilibrio di Nash

Ovviamente gli utenti potrebbero tornare alla configurazione precedente, che però adesso risulta instabile



2.9 Raffinamenti dell'equilibrio di Nash

Per la non unicità dell'equilibrio di Nash sono stati proposti numerosi raffinamenti:

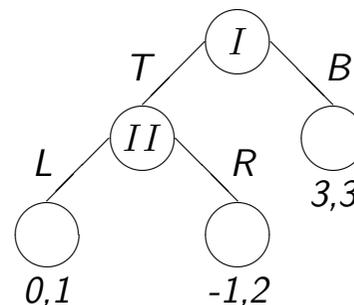
- *equilibrio perfetto nei sottogiochi*, che si ricollega alla programmazione dinamica di Bellman (Selten, 1965)
- *equilibrio correlato*, che incorpora aspetti di comunicazione tra i giocatori (Aumann, 1974)
- *equilibrio perfetto* o “della mano tremante”, che considera le perturbazioni (Selten, 1975)

Nessuno di questi ha risolto il problema, né quantitativamente (unicità), né qualitativamente (scelta di un “buon” equilibrio)

Esempio 2.6 (Equilibrio perfetto nei sottogiochi)

(B, L) e (B, R) sono due equilibri di Nash indifferenti

I/II	L	R
T	0, 1	-1, 2
B	3, 3	3, 3



Iniziando dalla mossa di II la scelta R è preferibile alla scelta L (per II), per cui l'equilibrio (B, R) è perfetto nei sottogiochi



Esempio 2.7 (Equilibrio perfetto)

(T, L) e (B, R) sono due equilibri di Nash

(T, L) sembrerebbe più vantaggioso, ma è più rischioso in caso di perturbazioni

<i>I/II</i>	<i>L</i>	<i>R</i>
<i>T</i>	10, 10	0, 10
<i>B</i>	10, 0	1, 1



2.10 Strategie correlate

Esempio 2.8 (Gioco dell'incrocio)

I/II	P	F
P	$-10, -10$	$5, 0$
F	$0, 5$	$-1, -1$

Equilibri di Nash in strategie pure (P, F) e (F, P)

valore atteso 5 per chi passa e 0 per chi si ferma (somma 5)

incidente impossibile

Equilibrio di Nash in strategie miste $((\frac{3}{8}, \frac{5}{8}), (\frac{3}{8}, \frac{5}{8}))$

valore atteso $-\frac{5}{8}$ per entrambi (somma $-\frac{5}{4}$)

incidente possibile

Fermarsi comunque è la scelta più sicura ma ha un valore atteso negativo, salvo nel caso improbabile che l'altro passi comunque

Si può correlare la strategia ad un evento esterno: il semaforo

Ciclo semaforico al 50 per cento:

valore atteso 2.5 per entrambi (somma 5)

notevole sicurezza



2.11 Equilibrio correlato

Definizione 2.9

- Si dice *strategia mista correlata* per un gioco a due giocatori, una distribuzione di probabilità sul prodotto cartesiano di strategie, cioè una matrice P tale che:

$$\begin{aligned} \sum_{i=1, \dots, n} \sum_{j=1, \dots, m} p_{ij} &= 1 \\ p_{ij} &\geq 0 \quad \forall i, \forall j \end{aligned}$$

- Si dice *equilibrio correlato* per un gioco a due giocatori a matrice doppia (A, B) una strategia mista correlata P tale che per ogni strategia σ_i del primo giocatore:

$$\frac{\sum_{j=1, \dots, m} a_{ij} p_{ij}}{\sum_{j=1, \dots, m} p_{ij}} \geq \frac{\sum_{j=1, \dots, m} a_{hj} p_{ij}}{\sum_{j=1, \dots, m} p_{ij}} \quad h = 1, \dots, n$$

e per ogni strategia σ_j del secondo giocatore:

$$\frac{\sum_{i=1, \dots, n} b_{ij} p_{ij}}{\sum_{i=1, \dots, n} p_{ij}} \geq \frac{\sum_{i=1, \dots, n} b_{ik} p_{ij}}{\sum_{i=1, \dots, n} p_{ij}} \quad k = 1, \dots, m$$

dove $\frac{\sum_{j=1, \dots, m} a_{sj} p_{ij}}{\sum_{j=1, \dots, m} p_{ij}}$ è l'utilità attesa dal giocatore I se gioca la strategia σ_s quando gli viene

“indicata” la strategia σ_i e il giocatore II “accetta” l’indicazione e $\frac{\sum_{i=1, \dots, n} b_{it} p_{ij}}{\sum_{i=1, \dots, n} p_{ij}}$ è l'utilità attesa dal giocatore II se gioca la strategia σ_t quando gli viene “indicata” la strategia σ_j e il giocatore I “accetta” l’indicazione

3 Soluzione numerica di un gioco non cooperativo

3.1 Calcolo dell'equilibrio di Nash in strategie pure

Gli equilibri di Nash in strategie pure si calcolano determinando la *miglior risposta* di un giocatore, per ogni insieme fissato di strategie degli altri giocatori

Le n -uple di strategie formate solo da reciproche migliori risposte sono equilibri di Nash

3.2 Calcolo dell'equilibrio di Nash in strategie miste

Si consideri l'Esempio 1.2

Se il giocatore I gioca la strategia mista $(p, 1 - p)$ e il giocatore II gioca la strategia mista $(q, 1 - q)$ la vincita attesa del giocatore I è:

$$v_I(p) = 2pq + 0(1 - p)q + 0p(1 - q) + 1(1 - p)(1 - q) = 3pq - p - q + 1 = (3q - 1)p - (q - 1)$$

Il secondo termine non dipende da p ; si hanno quindi tre casi

$$3q - 1 > 0 \Rightarrow p = 1 \quad (\text{strategia pura})$$

$$3q - 1 = 0 \Rightarrow p \in]0, 1[\quad (\text{strategia mista})$$

$$3q - 1 < 0 \Rightarrow p = 0 \quad (\text{strategia pura})$$

Analogamente la vincita attesa del giocatore II è:

$$v_{II}(q) = 1pq + 0(1-p)q + 0p(1-q) + 2(1-p)(1-q) = 3pq - 2p - 2q + 2 = (3p-2)q - 2(p-1)$$

a cui corrispondono i tre casi:

$$3p - 2 > 0 \Rightarrow q = 1 \quad (\text{strategia pura})$$

$$3p - 2 = 0 \Rightarrow q \in]0, 1[\quad (\text{strategia mista})$$

$$3p - 2 < 0 \Rightarrow q = 0 \quad (\text{strategia pura})$$

Si ha un equilibrio in strategie miste se:

$$\begin{aligned} 3q - 1 &= 0 \Rightarrow q = \frac{1}{3} \\ 3p - 2 &= 0 \Rightarrow p = \frac{2}{3} \end{aligned}$$

cioè $\left(\left(\frac{2}{3}, \frac{1}{3}\right), \left(\frac{1}{3}, \frac{2}{3}\right)\right)$

- La vincita attesa è $v_I = v_{II} = \frac{2}{3}$, cioè inferiore alla vincita minima derivante da un accordo (non vincolante) per una strategia pura

3.3 Soluzione per dominanza

Esempio 3.1 (Gioco a due giocatori a somma zero)

Dato il gioco in forma normale:

$$\begin{pmatrix} 1 & 6 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

La prima colonna è dominata (debolmente) dalla terza:

$$\begin{pmatrix} - & 6 & 1 & 0 \\ - & 0 & 1 & -1 \\ - & 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

La seconda riga è dominata (debolmente) dalla prima (e dalla terza):

$$\begin{pmatrix} - & 6 & 1 & 0 \\ - & - & - & - \\ - & 2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

La seconda colonna è dominata (fortemente) dalla terza:

$$\begin{pmatrix} - & - & 1 & 0 \\ - & - & - & - \\ - & - & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

La prima riga è dominata (debolmente) dalla terza:

$$\begin{pmatrix} - & - & - & - \\ - & - & - & - \\ - & - & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

La quarta colonna è dominata (fortemente) dalla terza:

$$\begin{pmatrix} - & - & - & - \\ - & - & - & - \\ - & - & 1 & - \end{pmatrix}$$

la cui soluzione è (3, 3) ed è un punto di sella



Esempio 3.2 (Gioco a tre giocatori)

Dato il gioco in forma strategica:

$III = S$		
I/II	L	R
T	1, 0, 1	2, 1, 5
B	-1, 1, 1	3, 0, 1

$III = D$		
I/II	L	R
T	-3, 0, 4	2, 1, 5
B	-1, 1, 1	3, 1, 2

Per il giocatore III la strategia D domina (debolmente) la strategia S :

$III = D$		
I/II	L	R
T	-3, 0, 4	2, 1, 5
B	-1, 1, 1	3, 1, 2

Per il giocatore I la strategia B domina (fortemente) la strategia T :

$III = D$		
I/II	L	R
B	-1, 1, 1	3, 1, 2

Per il giocatore II le strategie L ed R sono indifferenti, per cui si hanno due equilibri di Nash (B, L, D) e (B, R, D) ◇

- Alla seconda iterazione si poteva applicare la dominanza (debole) della strategia R rispetto alla strategia L per il giocatore II e successivamente la dominanza (forte) della strategia B rispetto alla strategia T , ottenendo solo l'equilibrio (B, R, D)

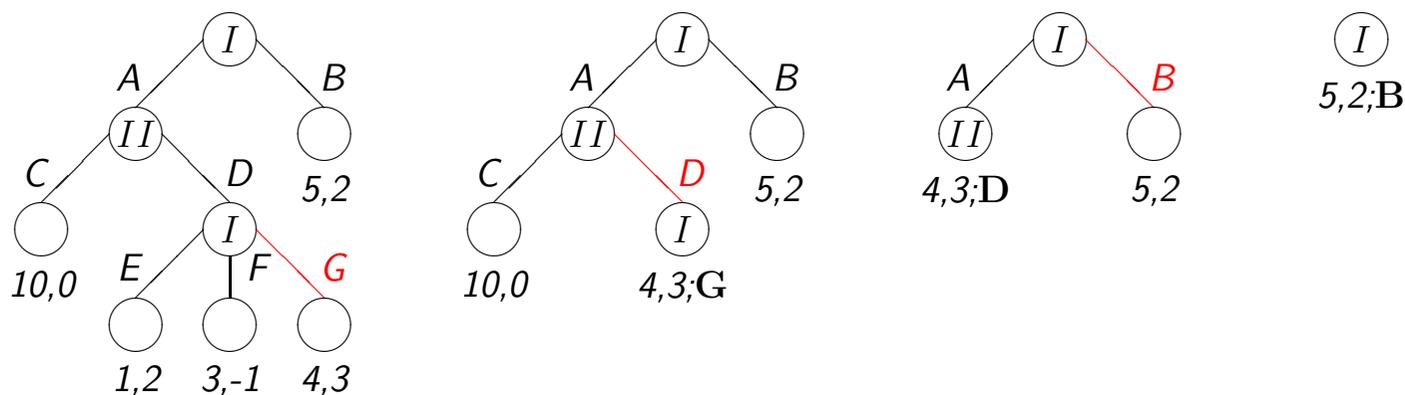
3.4 Soluzione a ritroso (Backward Induction)

Sia G un gioco non cooperativo finito, rappresentato in forma estesa. Per semplificare la trattazione si può supporre che il gioco sia ad informazione perfetta. Se tutti i giocatori hanno preferenze razionali si può “prevedere” il loro comportamento

Si considerano i *nodi pre-terminali* in cui il giocatore sceglierà “certamente” la mossa che gli assicura il miglior payoff

Procedendo a ritroso si ottiene un profilo di strategie per i giocatori

Esempio 3.3 (Payoff distinti)



La procedura identifica il profilo di strategie $((B, G), D)$ con payoff (5, 2)

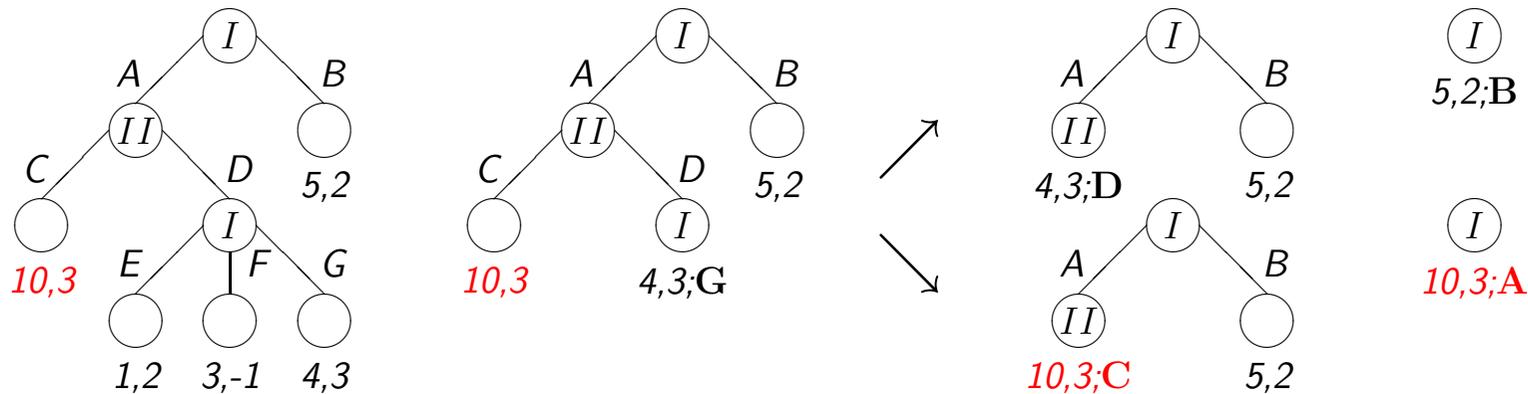


La procedura è più complessa se i payoff sono uguali per il giocatore chiamato a muovere, ma differenti per gli altri

Si considera una continuazione del procedimento per ogni scelta massimizzante possibile (giochi ad informazione incompleta)

Esempio 3.4 (Payoff non distinti)

Modificando l'Esempio 3.3:



La procedura identifica le terminazioni $((A, G), C)$ con payoff $(10, 3)$ e $((B, G), D)$ con payoff $(5, 2)$, ma trascura $((A, G), D)$ con payoff $(4, 3)$

La scelta dipende dal modello decisionale adottato



- La procedura può dare risultati discutibili se il gioco non è ad informazione perfetta
- Se il giocatore II scegliesse D invece di C , danneggiando il giocatore I , questo potrebbe scegliere F invece di G , con una piccola perdita per sé, danneggiando il giocatore II (strategia di minaccia)

La dominanza (debole) iterata sulla forma strategica corrisponde all'eliminazione a ritroso

Esempio 3.5 (Induzione a ritroso e dominanza iterata)

Riprendendo l'Esempio 3.3 in forma strategica:

I/II	C	D
AE	10, 0	1, 2
AF	10, 0	3, -1
AG	10, 0	4, 3
BE	5, 2	5, 2
BF	5, 2	5, 2
BG	5, 2	5, 2

La strategia AG domina (debolmente) le strategie AE e AF e la strategia BG domina (debolmente) le strategie BE e BF :

I/II	C	D
AG	10, 0	4, 3
BG	5, 2	5, 2

La strategia D domina (debolmente) la strategia C :

I/II	D
AG	4, 3
BG	5, 2

La strategia BG domina (fortemente) la strategia AG ; quindi si ottiene la stessa soluzione trovata in precedenza, cioè il profilo (BG, D) con payoff $(5, 2)$ ◇

3.5 Soluzione di Maxmin

Per un gioco in forma strategica potrebbe non essere applicabile la soluzione per dominanza e potrebbe non essere facile risalire alla forma estesa

La *strategia di maxmin* garantisce comunque buoni risultati per un giocatore avverso al rischio

Esempio 3.6 (Maxmin)

<i>I/II</i>	<i>L</i>	<i>C</i>	<i>R</i>
<i>T</i>	1, 4	3, 2	-2, -1
<i>M</i>	-2, -2	1, 3	0, 4
<i>B</i>	2, 3	-1, 4	4, 2

Se il giocatore *I* sceglie *T* il minimo payoff è -2; se sceglie *M* il minimo payoff è -2; se sceglie *B* il minimo payoff è -1; quindi la sua strategia di maxmin è *B*

Se il giocatore *II* sceglie *L* il minimo payoff è -2; se sceglie *C* il minimo payoff è 2; se sceglie *R* il minimo payoff è -1; quindi la sua strategia di maxmin è *C*

Il payoff delle strategie di maxmin (*B*, *C*) è (-1, 4), cioè il giocatore *I* consegue il risultato minimo atteso, mentre il giocatore *II* riceve un payoff superiore ◇

La soluzione di maxmin è un concetto di soluzione generale, a differenza di altri

Parte dall'ipotesi che gli altri giocatori trascurino completamente il loro payoff e giochino solo per danneggiare il giocatore in oggetto, che è vera solo nel caso di giochi ad interessi contrastanti, ad esempio i giochi a somma nulla

4 Informazione

4.1 Informazione perfetta e imperfetta

Tutte le informazioni sono *conoscenza comune*, cioè note a tutti i giocatori; in questo caso il gioco è detto a *informazione perfetta e completa*

Esempio 4.1 (Gioco della posta elettronica)

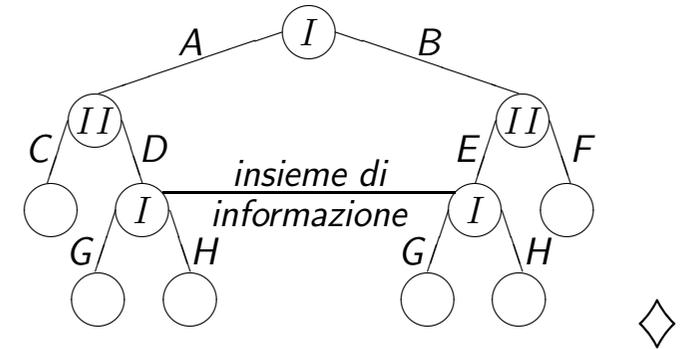
Due persone A e B devono incontrarsi, ma a causa dei numerosi impegni A invia una e-mail per essere certo della presenza di B; ma anche B è molto impegnato per cui oltre a rassicurare A della sua presenza, richiede una conferma della ricezione del messaggio. A questo punto anche A chiede una nuova conferma e così via ◇

Definizione 4.1 *Un gioco G si dice a informazione imperfetta se esiste almeno un insieme di informazione contenente più di un elemento*

L'informazione imperfetta richiede che nei nodi facenti parte dello stesso insieme di informazione il giocatore chiamato a giocare sia nella stessa identica situazione

Esempio 4.2 (Ricordo imperfetto)

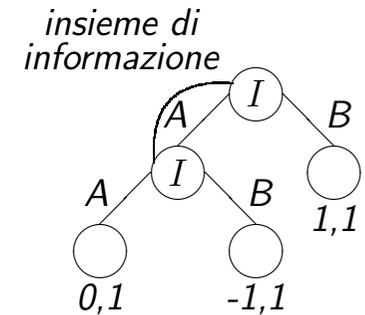
Nel seguente gioco in forma estesa l'esistenza di un insieme di informazione non banale dipende dal fatto che il giocatore I non solo non conosce la mossa del giocatore II , ma anche dal fatto che non ricorda se lui ha scelto A oppure B



Esempio 4.3 (Ricordo imperfetto non standard)

Nel seguente gioco in forma estesa in l'insieme di informazione comprende due nodi posti a differenti livelli, in contrasto con la definizione

Il giocatore I "immediatamente" dopo aver scelto non ricorda più né la sua mossa né se ha mosso; questo modello si può applicare quando i tempi della decisione sono sufficientemente lunghi



I payoff creano una situazione di indecisione; se il payoff del giocatore I dopo la seconda mossa A fosse 2, il problema non sarebbe effettivo

Se un gioco è a ricordo imperfetto è anche a informazione imperfetta, ma non viceversa

L'informazione può essere anche indiretta

Esempio 4.4 (Ruolo dell'informazione)

II gioca senza conoscere la scelta di I

T è la migliore strategia per I, qualunque sia la scelta di II
(strategia dominante)

Quindi I gioca *T* e II gioca *L*; la vincita è 4 per I e 3 per II

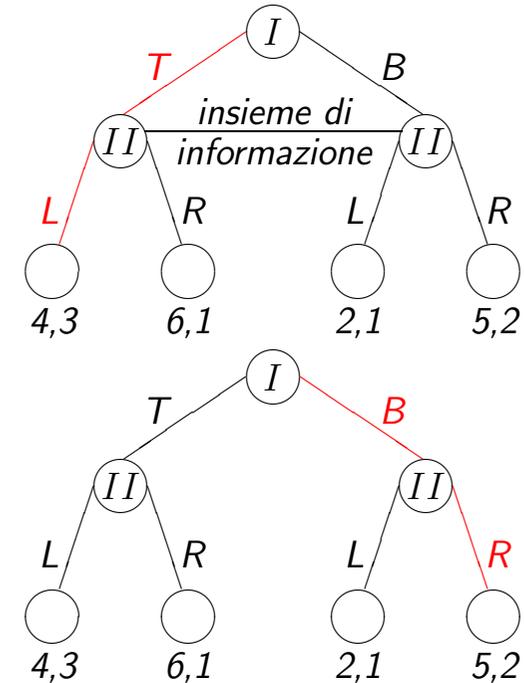
II gioca conoscendo la scelta di I

Se I gioca *T* II sceglie *L* con esito (4, 3)

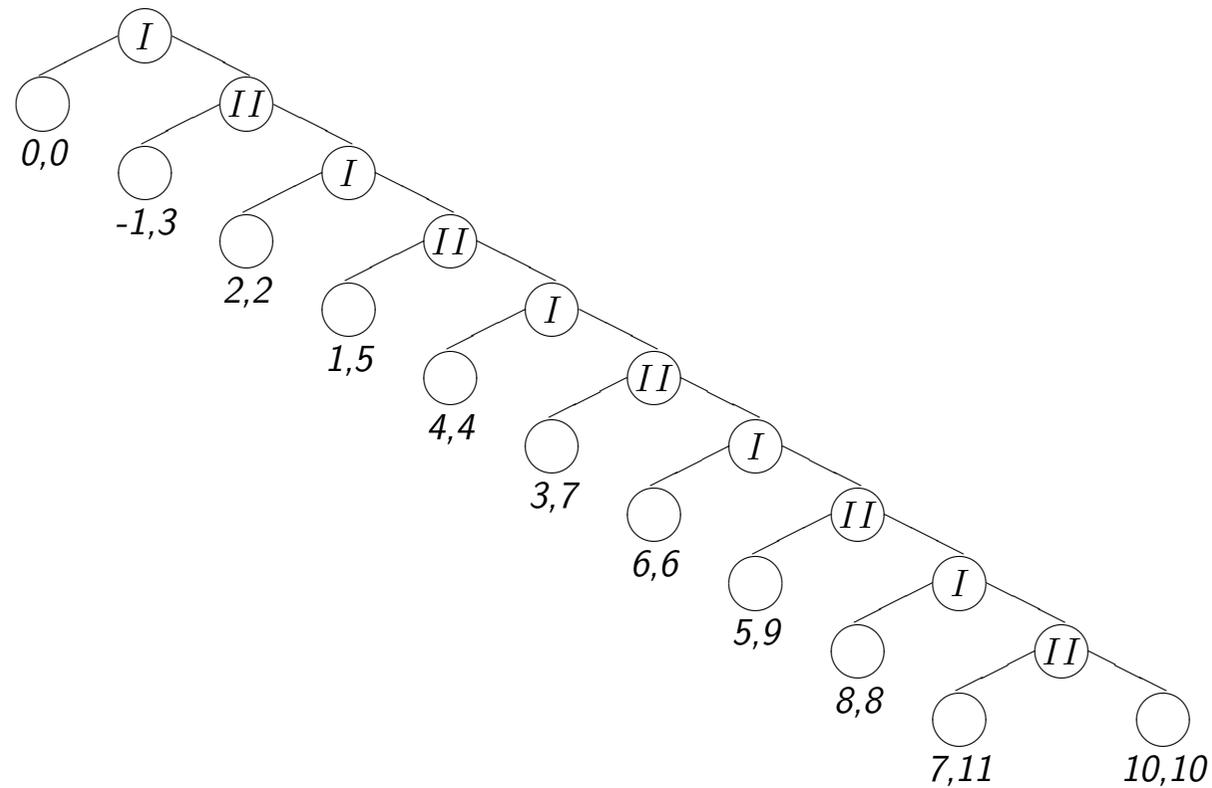
Se I gioca *B* II sceglie *R* con esito (5, 2)

Quindi I gioca *B* e II gioca *R*; la vincita è 5 per I e 2 per II

L'aumento di informazione è per entrambi e I lo può sfruttare meglio di II



Esempio 4.5 (Centipede Game (Gioco del Millepiedi))



Il gioco dovrebbe terminare immediatamente con payoff $(0, 0)$; d'altra parte "raggiungere" una determinata situazione, contiene una informazione di disponibilità a collaborare \diamond

4.2 Informazione incompleta

Esempio 4.6 (Tipi di giocatori)

Il giocatore I ha la possibilità di giocare contro due differenti tipi di avversari (giocatore II di tipo A o di tipo B) indicati come II_A e II_B , selezionati tramite un sorteggio noto ai giocatori II_A e II_B , ma non al giocatore I ; tutti gli altri elementi sono invece noti a entrambi i giocatori. E' possibile rappresentare questa situazione in forma strategica tramite due differenti matrici di payoff

I/II_A	L_A	R_A
T	a, b	c, d
B	e, f	g, h

I/II_B	L_B	R_B
T	i, j	k, l
B	m, n	o, p



A questa situazione, introdotta da Harsanyi (1967-68) come *giochi bayesiani*, possono essere ricondotte altre situazioni di informazione incompleta

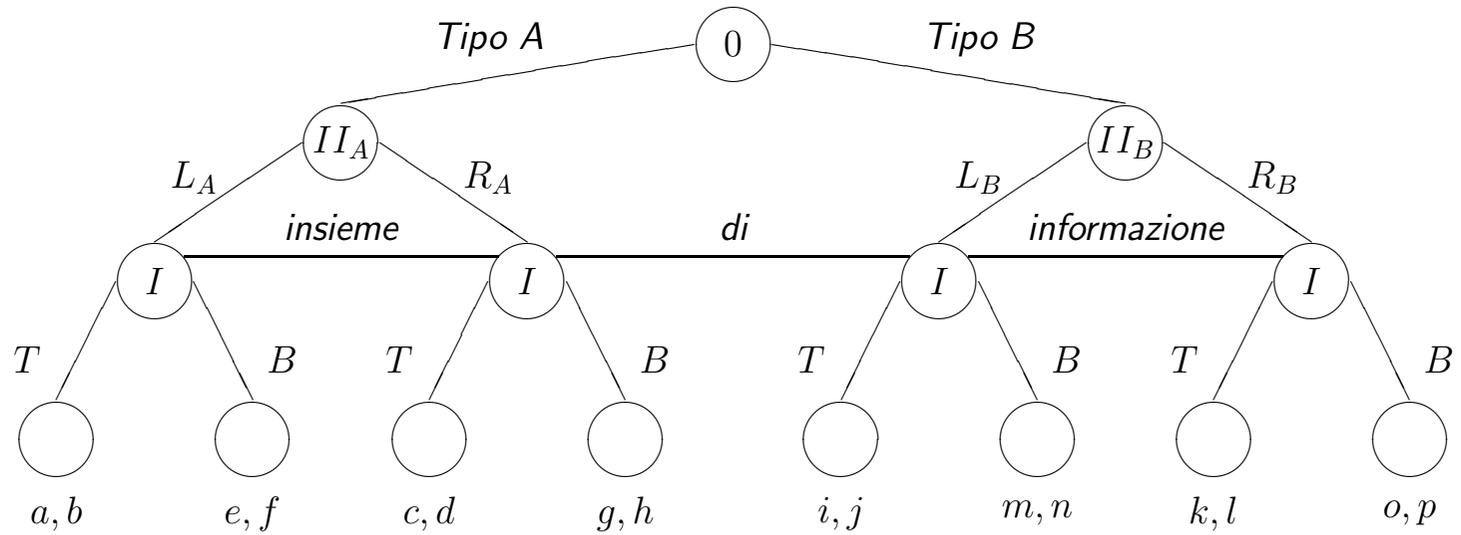
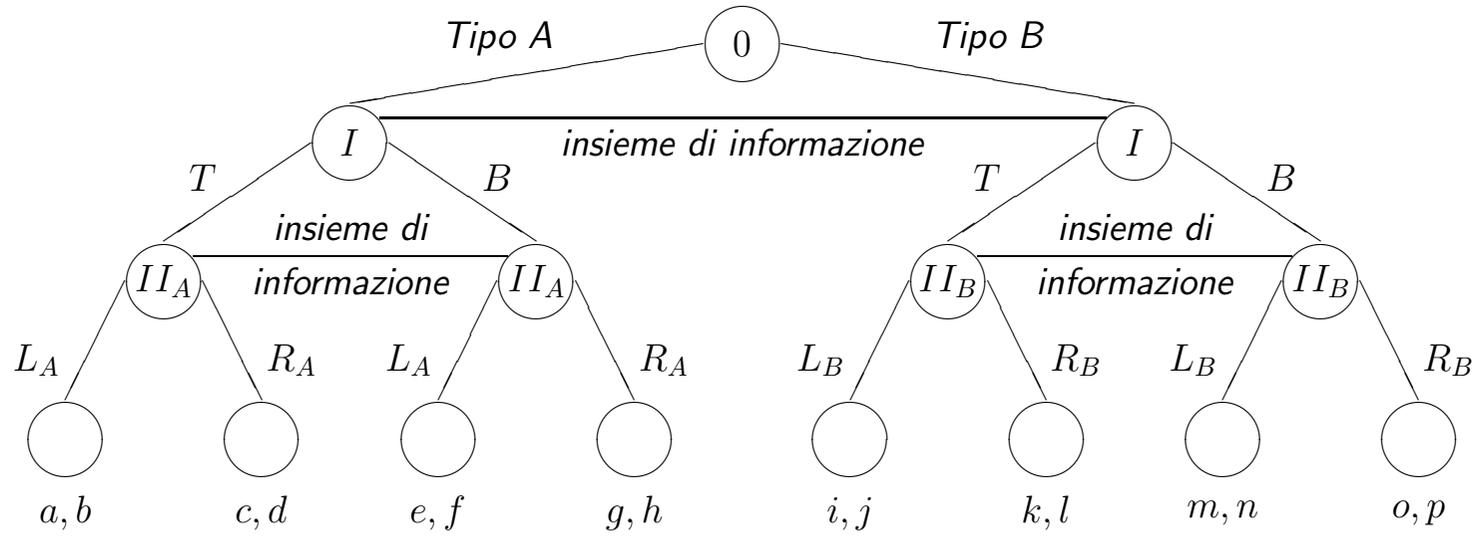
Questo approccio richiede la conoscenza della probabilità associata al tipo di giocatore

Si può ipotizzare l'esistenza di un terzo giocatore (il caso), indicato con θ che sceglie quale matrice utilizzare, secondo una preassegnata probabilità

Il gioco è a informazione imperfetta poichè il giocatore I non conosce la mossa del caso

L'imperfezione dell'informazione si può estendere alla non conoscenza delle mosse effettuate dall'altro giocatore

L'importanza dell'approccio di Harsanyi sta nella semplicità della soluzione proposta



Formalmente un gioco bayesiano può essere rappresentato come una quintupla:

$$G^b = (N, \{C_i\}_{i \in N}, \{T_i\}_{i \in N}, \{p_i\}_{i \in N}, \{u_i\}_{i \in N})$$

dove N è l'insieme dei giocatori

C_i è l'insieme delle azioni possibili del giocatore i

T_i è l'insieme dei tipi del giocatore i

p_i sono le probabilità che il giocatore i assegna al tipo degli altri giocatori

$u_i : \prod_{j \in N} C_j \times \prod_{j \in N} T_j \rightarrow \mathbb{R}$ è la funzione di utilità del giocatore i

Gli elementi di C_i sono detti *azioni* e non strategie perchè le strategie devono tenere conto di ogni possibile tipo del giocatore i ; una strategia pura per il giocatore i è una funzione:

$$s_k^i : T_i \rightarrow C_i, \quad s_k^i \in \Sigma_i$$

dove Σ_i è l'insieme delle strategie pure del giocatore i e una strategia mista è una funzione:

$$\sigma^i : C_i \times T_i \rightarrow [0, 1], \quad \text{con} \sum_{c \in C_i} \sigma^i(c, t) = 1, \forall t \in T_i$$

La soluzione del gioco, detta *equilibrio bayesiano* o *equilibrio Nash-bayesiano*, viene determinata come un normale equilibrio di Nash di un gioco a informazione imperfetta

Esempio 4.7 (da Fudenberg - Tirole)

Un'impresa (giocatore I), già operante sul mercato, deve decidere se costruire una nuova fabbrica (C, NC); un'altra (giocatore II) deve decidere se entrare sul mercato (E, NE). Il giocatore II non sa se la costruzione della nuova fabbrica per I avrà costo 3 oppure 0 e assegna ai due eventi probabilità p e $1 - p$, rispettivamente; il costo è invece noto a I ; i payoff sono riportati nelle seguenti tabelle:

I_3/II	E	NE
C	0, -1	2, 0
NC	2, 1	3, 0

I_0/II	E	NE
C	3, -1	5, 0
NC	2, 1	3, 0

Il gioco bayesiano è rappresentato dalla quintupla:

$$N = \{I, II\}$$

$$C_I = \{C, NC\}; C_{II} = \{E, NE\}$$

$$T_I = \{I_3, I_0\}; T_{II} = \{II\}$$

$$p_{I_3}(II) = p_{I_0}(II) = 1; p_{II}(I_3) = p, p_{II}(I_0) = 1 - p$$

$$u_I((C, E), (I_3, II)) = 0$$

$$u_I((NC, E), (I_3, II)) = 2$$

$$u_I((C, NE), (I_3, II)) = 2$$

$$u_I((NC, NE), (I_3, II)) = 3$$

$$u_I((C, E), (I_0, II)) = 3$$

$$u_I((NC, E), (I_0, II)) = 2$$

$$u_I((C, NE), (I_0, II)) = 5$$

$$u_I((NC, NE), (I_0, II)) = 3$$

$$u_{II}((C, E), (I_3, II)) = -1$$

$$u_{II}((NC, E), (I_3, II)) = 1$$

$$u_{II}((C, NE), (I_3, II)) = 0$$

$$u_{II}((NC, NE), (I_3, II)) = 0$$

$$u_{II}((C, E), (I_0, II)) = -1$$

$$u_{II}((NC, E), (I_0, II)) = 1$$

$$u_{II}((C, NE), (I_0, II)) = 0$$

$$u_{II}((NC, NE), (I_0, II)) = 0$$

Le strategie pure sono:

$$\Sigma_I = \{s_1^I, s_2^I, s_3^I, s_4^I\} \text{ con } \begin{array}{ll} s_1^I(I_3) = C & s_1^I(I_0) = C \\ s_2^I(I_3) = C & s_2^I(I_0) = NC \\ s_3^I(I_3) = NC & s_3^I(I_0) = C \\ s_4^I(I_3) = NC & s_4^I(I_0) = NC \end{array}$$

$$\Sigma_{II} = \{s_1^{II}, s_2^{II}\} \text{ con } \begin{array}{l} s_1^{II}(II) = E \\ s_2^{II}(II) = NE \end{array}$$

L'azione NC è dominante per il giocatore I se il costo è 3 e quindi il giocatore II sceglierà E, mentre se il costo è 0 l'azione C è dominante per il giocatore I e quindi il giocatore II sceglierà NE

La strategia s_3^I è quindi dominante

Il giocatore II sceglierà E se $p > 0.5$ e sceglierà NE se $p < 0.5$

Se $p = 0.5$ il payoff atteso del giocatore II è nullo, qualunque sia la sua strategia



5 Duopolio

Su un mercato economico le imprese possono assumere vari ruoli

monopolio: un'impresa è in grado di governare completamente il mercato, stabilendo autonomamente quantità da produrre e prezzo di vendita

oligopolio: poche imprese governano il mercato, ma devono ciascuna tenere conto delle altre e della richiesta del mercato stesso

concorrenza: nessuna impresa è in grado di attuare una propria politica, ma subisce le regole del mercato

Il caso dell'oligopolio è certamente quello più interessante dal punto di vista delle *interazioni strategiche* tra le imprese operanti; tra le varie situazioni la più semplice è il *duopolio*, in cui sul mercato operano solo due imprese

Per rendere la situazione più semplice dal punto di vista computazionale si suppone che le due imprese producano allo stesso costo un *unico bene identico* ed inoltre le funzioni di costo e domanda sono supposte lineari a tratti

5.1 Il modello di Cournot - 1838

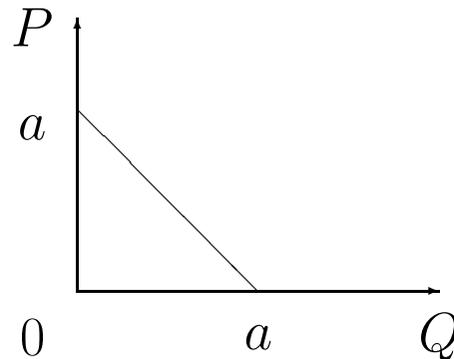
Due imprese, 1 e 2, devono decidere simultaneamente la quantità di bene da produrre, mentre il prezzo è una funzione (solitamente decrescente) della quantità complessiva prodotta e immessa sul mercato

Non ci sono costi fissi e il costo per produrre un'unità di bene è una costante strettamente positiva c , identica per le due imprese

Il prezzo per unità di bene dipende dalle quantità $Q = q_1 + q_2$ di bene che le imprese producono:

$$P(Q) = \begin{cases} a - Q & \text{se } Q \leq a \\ 0 & \text{se } Q > a, \end{cases}$$

dove $a > c$ è una costante



Il profitto dell'impresa i è dato da:

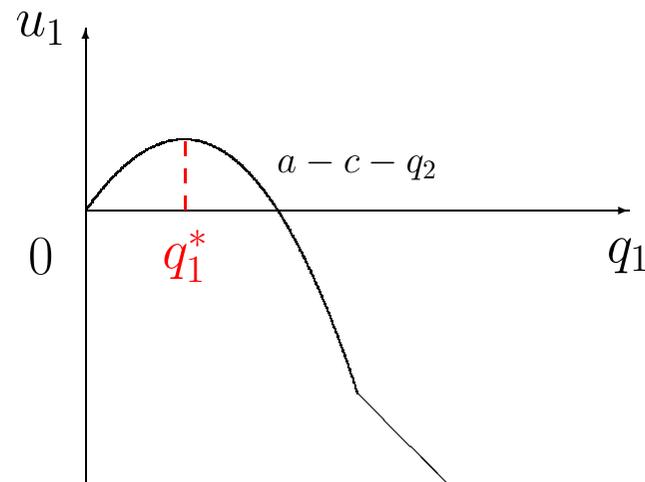
$$u_i(q_1, q_2) = P(Q)q_i - cq_i, \quad i = 1, 2$$

Il caso $a \leq c$ è banale poichè le imprese sceglierebbero di non produrre

- Affinchè un'impresa realizzi un profitto non negativo è necessario che valga $P(Q) \geq c$, cioè $Q \leq a - c$
- Le quantità presenti in questa trattazione sono talvolta considerate solo come valore, trascurando la dimensione

Se la seconda impresa produce $q_2 \leq a - c$, la prima impresa deciderà di produrre la quantità q_1 che massimizza il suo profitto:

$$u_1(q_1, q_2) = (P(Q) - c)q_1 = \begin{cases} -q_1^2 + (a - c - q_2)q_1 & \text{se } q_1 \leq a - q_2 \\ -cq_1 & \text{se } q_1 > a - q_2. \end{cases}$$



La quantità ottimale per l'impresa 1 è $q_1^* = \frac{a - c - q_2}{2}$

Per la simmetria del problema la quantità ottimale per l'impresa 2 è $q_2^* = \frac{a - c - q_1}{2}$

Le quantità q_1^* e q_2^* possono essere determinate simultaneamente:

$$\begin{cases} q_1^* = \frac{a - c - q_2^*}{2} \\ q_2^* = \frac{a - c - q_1^*}{2} \end{cases}$$

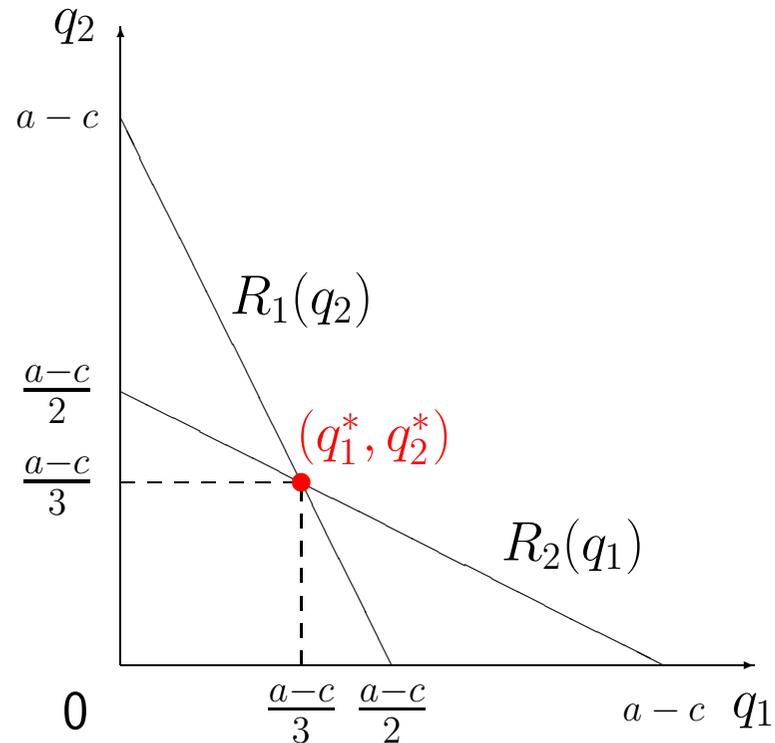
$$q_1^* = q_2^* = \frac{(a - c)}{3}$$

$$P^* = \frac{(a + 2c)}{3}$$

$$u_1(q_1^*, q_2^*) = u_2(q_1^*, q_2^*) = \frac{(a - c)^2}{9}$$

Il modello di Cournot può essere interpretato come un gioco in cui i giocatori sono le due imprese, le strategie sono le quantità che ciascuna impresa può produrre e le funzioni di utilità delle imprese coincidono con le funzioni di profitto

In questa situazione q_1^* e q_2^* sono la *miglior risposta di un'impresa alla strategia dell'altra*, cioè costituiscono un equilibrio di Nash detto *equilibrio di Cournot*



5.2 Soluzione dinamica (Best-reply)

I valori di q_1^* e q_2^* non richiedono un accordo tra le due imprese

Siano q_1^0 e q_2^0 le quantità arbitrarie prodotte al tempo t_0

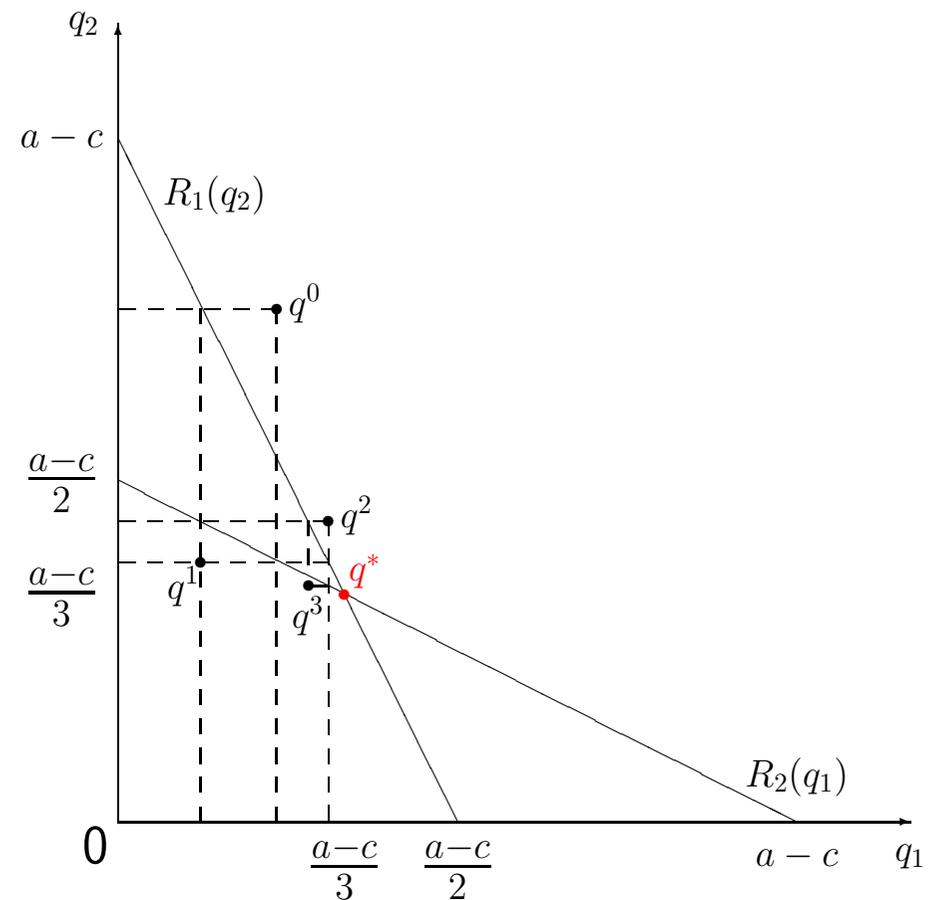
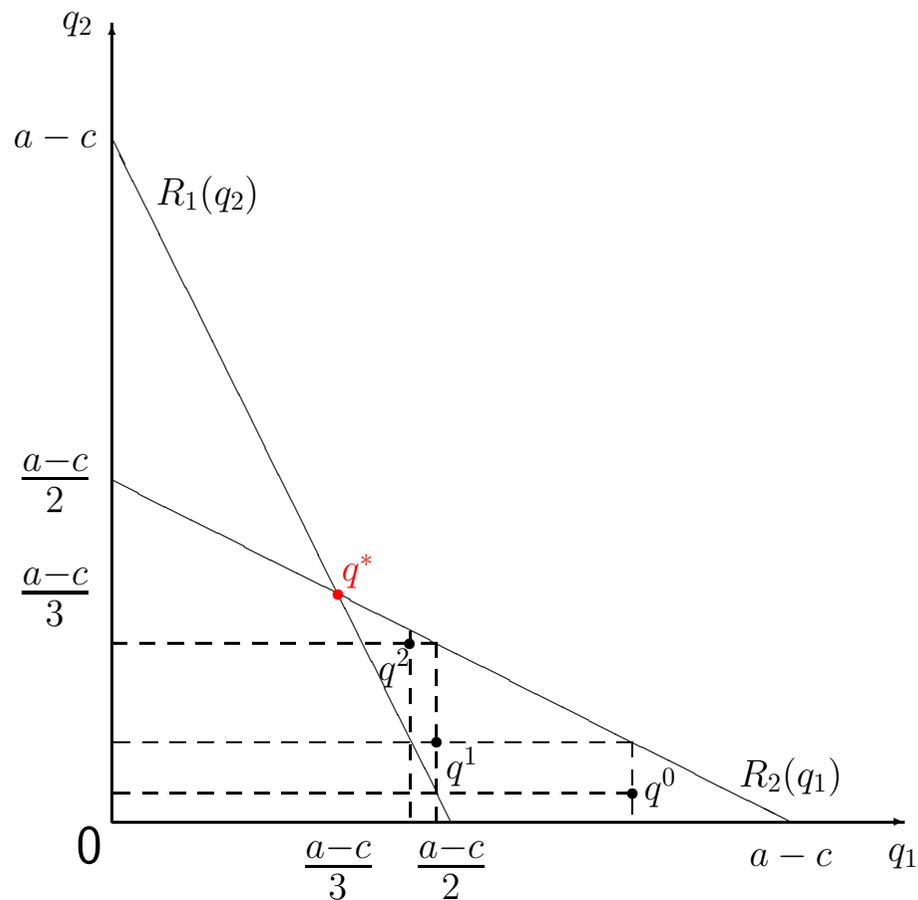
Al tempo t_1 ciascuna impresa sceglie la miglior risposta alla scelta precedente dell'impresa

concorrente, cioè $q_1^1 = \frac{a - c - q_2^0}{2}$ e $q_2^1 = \frac{a - c - q_1^0}{2}$

In generale al tempo t_n si ha $q_1^n = \frac{a - c - q_2^{n-1}}{2}$ e $q_2^n = \frac{a - c - q_1^{n-1}}{2}$

Inoltre

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} q_1^n = \lim_{n \rightarrow +\infty} q_2^n = \frac{(a - c)}{3}$$



Il risultato può essere ottenuto anche supponendo che ad ogni stadio solo una delle due imprese, alternativamente, ridetermini la sua produzione ottimale sulla base della produzione dell'altra nello stadio precedente

5.3 Il modello di Bertrand - 1883

Le due imprese decidono, indipendentemente e simultaneamente, i prezzi del loro prodotto, mentre la quantità di bene prodotta è tale da soddisfare la domanda che dipende dal prezzo fissato

Come nel modello di Cournot, non esistono costi fissi di produzione e il costo di produzione unitario, uguale per le due imprese, è c

I prodotti delle due imprese sono indistinguibili e il consumatore sceglie solo in base al prezzo. Detti p_1 e p_2 i prezzi scelti e $P = \min \{p_1, p_2\}$, la domanda, in funzione del prezzo è data da

$$D(P) = \begin{cases} a - P & \text{se } 0 \leq P \leq a \\ 0 & \text{se } P > a \end{cases}$$

dove $a > c$ è il prezzo massimo che i consumatori sono disposti a pagare

Se le due imprese scelgono lo stesso prezzo, si dividono il mercato a metà

Altrimenti l'impresa che fissa il prezzo più alto non ha richiesta e quindi non produce e l'altra soddisfa tutta la richiesta del mercato

Le funzioni di utilità per le due imprese sono:

$$u_1(p_1, p_2) = \begin{cases} (p_1 - c)(a - p_1)_+ & \text{se } p_1 < p_2 \\ \frac{(p_1 - c)(a - p_1)_+}{2} & \text{se } p_1 = p_2 \\ 0 & \text{se } p_1 > p_2 \end{cases}$$

$$u_2(p_1, p_2) = \begin{cases} (p_2 - c)(a - p_2)_+ & \text{se } p_2 < p_1 \\ \frac{(p_2 - c)(a - p_2)_+}{2} & \text{se } p_1 = p_2 \\ 0 & \text{se } p_2 > p_1 \end{cases}$$

Questa situazione può essere vista come *pura concorrenza*, quindi l'unico prezzo che garantisce il massimo guadagno è $p_1 = p_2 = c$:

- se $p_i < c, i = 1, 2$ l'impresa i produce in perdita
- se $p_i > c, i = 1, 2$, l'altra può conquistare tutto il mercato fissando un prezzo inferiore

Si potrebbe pensare che il risultato del modello sia assurdo in quanto se $p_1 = p_2 = c$ entrambe le imprese non realizzano alcun profitto

Nella realtà la pura concorrenza non si verifica mai e in ogni caso il valore di c non è il mero costo di produzione, ma tiene conto di tutti i costi connessi, compresa la distribuzione e un guadagno minimo che giustifichi l'esistenza dell'impresa

Anche il modello di Bertrand può essere interpretato come un gioco in cui i giocatori sono le due imprese, le strategie sono i prezzi possibili e le funzioni di utilità sono date dalle funzioni di profitto

E' facile verificare che i prezzi $p_1 = p_2 = c$ costituiscono l'unico equilibrio di Nash detto *equilibrio di Bertrand*

(c, c) è equilibrio di Nash

Se un'impresa fissa il prezzo c , l'altra impresa non ha risposte migliori di c , in quanto se sceglie un prezzo inferiore ottiene un payoff negativo, mentre se ne fissa uno maggiore, ottiene comunque un'utilità nulla

(c, c) è l'unico equilibrio di Nash

Nessun altro punto $(\bar{p}_1, \bar{p}_2) \neq (c, c)$ è di equilibrio, infatti:

- se il minore dei due prezzi è strettamente minore di c , l'impresa che lo ha fissato ottiene un'utilità negativa, e può incrementarla fissando il prezzo c
- se il minore dei due prezzi è maggiore o uguale di c e i prezzi sono diversi, l'impresa che lo ha fissato può incrementare la sua utilità fissando un prezzo leggermente più alto
- se i prezzi sono uguali e strettamente maggiori di c , ciascuna impresa può aumentare la sua utilità riducendo leggermente il prezzo

Questo risultato è noto come *paradosso di Bertrand*

5.4 Il modello di Stackelberg - 1934

Ciascuna impresa deve decidere la quantità da produrre, ma le due imprese agiscono in tempi differenti

L'impresa 1 è dominante (*leader*) e muove per prima

L'impresa 2 è subordinata (*follower*) e muove per seconda

L'impresa leader fissa la sua quantità ottimale q_1^* e l'impresa follower decide la sua quantità ottimale q_2^* sulla base della scelta dell'impresa 1

La quantità $Q = q_1^* + q_2^*$ determina il prezzo

L'impresa 1, sa di essere dominante e sa anche che l'impresa 2 fisserà la sua produzione q_2^* conoscendo la scelta q_1^* , quindi nel decidere il valore di q_1^* l'impresa leader terrà conto della successiva scelta dell'impresa follower

Per semplicità e per poter fare un confronto, la funzione di prezzo sia:

$$P(Q) = \begin{cases} a - Q & \text{se } Q \leq a \\ 0 & \text{se } Q > a, \end{cases}$$

e il profitto dell'impresa i sia:

$$u_i(q_1, q_2) = P(Q)q_i - cq_i, \quad i = 1, 2$$

Se l'impresa 1 produce la quantità q_1 , la produzione ottimale per l'impresa 2 è:

$$q_2^* = \frac{a - c - q_1}{2}$$

e quindi l'impresa 1 produrrà la quantità:

$$\begin{aligned} q_1^* &= \operatorname{argmax} u_1(q_1, q_2^*) = \operatorname{argmax} \left\{ q_1 \left(a - q_1 - \frac{a - c - q_1}{2} \right) - cq_1 \right\} \\ &= \operatorname{argmax} \left\{ -\frac{1}{2}q_1^2 + \frac{a - c}{2}q_1 \right\} = \frac{a - c}{2} \end{aligned}$$

da cui si ricava:

$$q_2^* = \frac{a - c}{4}$$

$$P^* = \frac{a + 3c}{4}$$

$$u_1(q_1^*, q_2^*) = \frac{(a - c)^2}{8}; \quad u_2(q_1^*, q_2^*) = \frac{(a - c)^2}{16}$$

Anche il modello di Stackelberg può essere interpretato come un gioco in cui i giocatori, le strategie e le funzioni di utilità sono le stesse del modello di Cournot

La variante è che il gioco è a informazione perfetta, per cui l'esito si può ricavare con l'induzione a ritroso

Anche in questo caso, la soluzione ottenuta costituisce un equilibrio di Nash detto *equilibrio di Stackelberg*

5.5 Confronto tra i modelli

Per completezza si consideri il caso di monopolio

Utilizzando le stesse funzioni di prezzo e di profitto si ha:

$$Q^* = \operatorname{argmax} u(Q) = \operatorname{argmax} \{(a - Q)Q - cQ\} = \frac{a - c}{2}$$

$$P^* = \frac{a + c}{2}$$

$$U(Q^*) = \frac{(a - c)^2}{4}$$

Si può ipotizzare che le due imprese si accordino tra di loro, gestendo la produzione, i prezzi e il mercato come se fossero in regime di monopolio, ad esempio dividendo equamente la produzione e conseguentemente i profitti, in un *monopolio alla Cournot*

$$P^* = \frac{a + c}{2}$$

$$q_1^* = q_2^* = \frac{a - c}{4}$$

$$u_1(q_1^*, q_2^*) = u_2(q_1^*, q_2^*) = \frac{(a - c)^2}{8}$$

	duopolio di Cournot (<i>i</i>)	duopolio di Bertrand (<i>ii</i>)	duopolio di Stackelberg (<i>iii</i>)	monopolio alla Cournot (<i>iv</i>)
produzione	$q_1^* = \frac{a-c}{3}$ $q_2^* = \frac{a-c}{3}$	$q_1^* = \frac{a-c}{2}$ $q_2^* = \frac{a-c}{2}$	$q_1^* = \frac{a-c}{2}$ $q_2^* = \frac{a-c}{4}$	$q_1^* = \frac{a-c}{4}$ $q_2^* = \frac{a-c}{4}$
profitto	$\frac{(a-c)^2}{9}$ $\frac{(a-c)^2}{9}$	0 0	$\frac{(a-c)^2}{8}$ $\frac{(a-c)^2}{16}$	$\frac{(a-c)^2}{8}$ $\frac{(a-c)^2}{8}$
prezzo	$\frac{a+2c}{3}$	c	$\frac{a+3c}{4}$	$\frac{a+c}{2}$

La produzione complessiva ha il seguente ordine decrescente:

$$ii - iii - i - iv$$

Il profitto complessivo ha il seguente ordine decrescente:

$$iv - i - iii - ii$$

Il prezzo ha il seguente ordine decrescente (ricordando che $a > c$):

$$iv - i - iii - ii$$

	duopolio di Cournot (i)	duopolio di Bertrand (ii)	duopolio di Stackelberg (iii)	monopolio alla Cournot (iv)
produzione	$q_1^* = \frac{a-c}{3}$ $q_2^* = \frac{a-c}{3}$	$q_1^* = \frac{a-c}{2}$ $q_2^* = \frac{a-c}{2}$	$q_1^* = \frac{a-c}{2}$ $q_2^* = \frac{a-c}{4}$	$q_1^* = \frac{a-c}{4}$ $q_2^* = \frac{a-c}{4}$
profitto	$\frac{(a-c)^2}{9}$ $\frac{(a-c)^2}{9}$	0 0	$\frac{(a-c)^2}{8}$ $\frac{(a-c)^2}{16}$	$\frac{(a-c)^2}{8}$ $\frac{(a-c)^2}{8}$
prezzo	$\frac{a+2c}{3}$	c	$\frac{a+3c}{4}$	$\frac{a+c}{2}$

La situazione *socialmente* migliore è il duopolio di Bertrand, o in generale la libera concorrenza (massima disponibilità del bene al prezzo minimo)

la situazione *socialmente* peggiore è il monopolio alla Cournot, o in generale il monopolio (minima disponibilità del bene al prezzo massimo)

il duopolio di Stackelberg è *socialmente* preferibile al duopolio di Cournot in quanto la disponibilità del bene è maggiore e il prezzo è minore

	duopolio di Cournot (i)	duopolio di Bertrand (ii)	duopolio di Stackelberg (iii)	monopolio alla Cournot (iv)
produzione	$q_1^* = \frac{a-c}{3}$ $q_2^* = \frac{a-c}{3}$	$q_1^* = \frac{a-c}{2}$ $q_2^* = \frac{a-c}{2}$	$q_1^* = \frac{a-c}{2}$ $q_2^* = \frac{a-c}{4}$	$q_1^* = \frac{a-c}{4}$ $q_2^* = \frac{a-c}{4}$
profitto	$\frac{(a-c)^2}{9}$ $\frac{(a-c)^2}{9}$	0 0	$\frac{(a-c)^2}{8}$ $\frac{(a-c)^2}{16}$	$\frac{(a-c)^2}{8}$ $\frac{(a-c)^2}{8}$
prezzo	$\frac{a+2c}{3}$	c	$\frac{a+3c}{4}$	$\frac{a+c}{2}$

Dal punto di vista delle imprese:

- il monopolio alla Cournot garantisce ad entrambe il profitto massimo (quindi la soluzione di Cournot è inefficiente) ma non risulta stabile

Se l'impresa 1 produce $\frac{a-c}{4} + \varepsilon$ il prezzo scende a $\frac{a+c}{2} - \varepsilon$ e il suo profitto è $\frac{(a-c)^2}{8} + \frac{a-c}{4}\varepsilon - \varepsilon^2$ che risulta maggiore se $\varepsilon < \frac{a-c}{4}$; per $\varepsilon = \frac{a-c}{4}$ si ottiene la soluzione di Stackelberg

5.6 Il modello di Hotelling - 1929

Include anche l'aspetto spaziale

I due agenti producono un unico identico bene e devono decidere dove collocarsi per vendere il loro prodotto

A parità di prezzo i consumatori si recheranno dall'agente più vicino

Il mercato è rappresentato dal segmento $[0, 1]$ e i consumatori sono uniformemente distribuiti lungo il segmento stesso

L'esempio più classico è quello di due gelatai che devono decidere dove collocarsi lungo una spiaggia

Nella soluzione ottimale gli agenti si collocano entrambi nel punto $\frac{1}{2}$
Uno ottiene il segmento $[0, \frac{1}{2}]$ e l'altro il segmento $[\frac{1}{2}, 1]$

Questa soluzione è stabile (*equilibrio di Hotelling*)

- Se un agente si colloca nel punto $\frac{1}{2} + 2\varepsilon$ e l'altro nel punto $\frac{1}{2}$, lui ottiene il segmento $[\frac{1}{2} + \varepsilon, 1]$ e l'altro il segmento $[0, \frac{1}{2} + \varepsilon]$
- Se un agente si colloca nel punto $\frac{1}{2} - 2\varepsilon$, lui ottiene il segmento $[0, \frac{1}{2} - \varepsilon]$ e l'altro il segmento $[\frac{1}{2} - \varepsilon, 1]$.

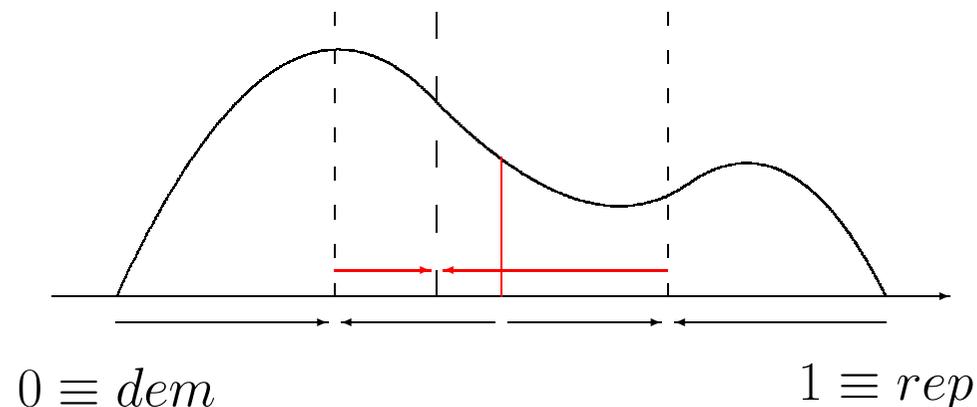
- Questa soluzione è socialmente inefficiente in quanto per i consumatori l'agente più vicino è ad una distanza media di $\frac{1}{4}$

La soluzione efficiente è che un agente si collochi nel punto $\frac{1}{4}$ e l'altro nel punto $\frac{3}{4}$, poiché in questo caso l'agente più vicino è ad una distanza media di $\frac{1}{8}$

Anche in questo caso un agente ottiene il segmento $[0, \frac{1}{2}]$ e l'altro il segmento $[\frac{1}{2}, 1]$, ma questa soluzione non è stabile.

- Questo modello permette di rappresentare il comportamento dei candidati nei sistemi elettorali bipolari, ad esempio l'elezione del presidente degli Stati Uniti

Il segmento rappresenta le posizioni degli elettori sull'asse *Democratici-Repubblicani* e i due agenti sono i candidati che cercano di collocarsi al centro (*rush for the middle*), tenendo conto che la distribuzione degli elettori non è uniforme



5.7 Duopolio con prodotti differenziati (Morgan and Shy, 1996)

Come nel duopolio di Bertrand, due negozi devono fissare il prezzo di due prodotti simili, ma non identici, cercando di massimizzare il rispettivo profitto, sfruttando il fatto che alcuni clienti preferiscono un prodotto rispetto all'altro

I costi di produzione sono nulli

I consumatori sono divisi in due gruppi, $\eta_A > 0$ di tipo A (che preferiscono il bene del negozio A) e $\eta_B > 0$ di tipo B (che preferiscono il bene del negozio B)

Ogni consumatore acquista un'unità di bene o dal negozio A o dal negozio B

Siano p_A e p_B i prezzi dei negozi e sia $\delta \geq 0$ il costo fisso di un consumatore se acquista il bene meno preferito. Ad esempio δ può essere visto come un costo di trasporto

Le utilità dei consumatori di tipo A e B sono:

$$U_A = \begin{cases} -p_A & \text{se acquista da A} \\ -p_B - \delta & \text{se acquista da B} \end{cases}$$

$$U_B = \begin{cases} -p_B & \text{se acquista da B} \\ -p_A - \delta & \text{se acquista da A} \end{cases}$$

Siano q_A e q_B il numero di consumatori che acquistano dal negozio A e B, dove:

$$q_A = \begin{cases} 0 & \text{se } p_A > p_B + \delta \\ \eta_A & \text{se } p_B - \delta \leq p_A \leq p_B + \delta \\ \eta_A + \eta_B & \text{se } p_A < p_B - \delta \end{cases}$$

$$q_B = \begin{cases} 0 & \text{se } p_B > p_A + \delta \\ \eta_B & \text{se } p_A - \delta \leq p_B \leq p_A + \delta \\ \eta_A + \eta_B & \text{se } p_B < p_A - \delta \end{cases}$$

Un equilibrio di Bertrand è una coppia (p_A^N, p_B^N) che massimizza il profitto di entrambi i negozi

Proposizione 5.1 *Non esiste un equilibrio di Bertrand in strategie pure per il modello con prodotti differenziati*

Dimostrazione. Per assurdo, sia (p_A^N, p_B^N) un equilibrio di Nash. Si possono distinguere tre casi:

(1) $|p_A^N - p_B^N| > \delta$. Sia $p_A^N - p_B^N > \delta$, per cui $q_A^N = 0$ e quindi $\pi_A^N = 0$. Allora il negozio A può aumentare il suo profitto riducendo il prezzo a $\hat{p}_A < p_B^N + \delta$; in questo caso $\hat{q}_A = \eta_A$ e $\hat{\pi}_A = \eta_A \hat{p}_A > 0$. Assurdo.

(2) $|p_A^N - p_B^N| < \delta$. Sia $p_A^N < p_B^N + \delta$. Allora il negozio A può aumentare il suo profitto aumentando il prezzo a $p_A^N < \hat{p}_A < p_B^N + \delta$; in questo caso $\hat{\pi}_A = \eta_A \hat{p}_A > \pi_A^N$. Assurdo.

(3) $|p_A^N - p_B^N| = \delta$. Sia $p_B^N = p_A^N - \delta$. Allora il negozio B può aumentare il suo profitto aumentando il prezzo a $\hat{p}_B < p_A^N + \delta$. Assurdo.

E' possibile definire un differente equilibrio (Undercut-proof equilibrium)

Definizione 5.1 *Il negozio i vende sottocosto rispetto al negozio j , se $p_i \leq p_j - \delta$, dove $i, j = A, B$, $i \neq j$.*

Il termine sottocosto indica che un negozio riduce il proprio prezzo al livello dell'altro meno il sovraccosto δ

In altre parole nel sottocosto un negozio si "assume" il sovraccosto δ

Definizione 5.2 *Un Undercut-Proof equilibrium (UPE) è una coppia (p_A^U, p_B^U) per cui:*

(a) *dati p_B^U e q_B^U , il negozio A sceglie il più alto prezzo p_A^U tale che*

$$\pi_B^U = p_B^U q_B^U \geq (p_A - \delta)(\eta_A + \eta_B)$$

(b) *dati p_A^U e q_A^U , il negozio B sceglie il più alto prezzo p_B^U tale che*

$$\pi_A^U = p_A^U q_A^U \geq (p_B - \delta)(\eta_A + \eta_B)$$

(c) *La scelta dei consumatori è regolata come precedentemente detto*

Ogni negozio fissa il prezzo più alto che non riduce il profitto dell'altro, anche se vendesse sottocosto acquisendo tutti i clienti $\eta_A + \eta_B$

Le precedenti disequazioni, risolte come equazioni forniscono i prezzi di equilibrio:

$$p_A^U = \frac{(\eta_A + \eta_B)(\eta_A + 2\eta_B)\delta}{(\eta_A^2 + \eta_A\eta_B + \eta_B^2)}$$

$$p_B^U = \frac{(\eta_A + \eta_B)(2\eta_A + \eta_B)\delta}{(\eta_A^2 + \eta_A\eta_B + \eta_B^2)}$$

Fissando il prezzo di equilibrio (maggiore di δ) ciascun negozio si assicura una quota non negativa di mercato e di profitto, senza correre rischi

Per sostituzione si ricava $q_A^U = \eta_A$ e $q_B^U = \eta_B$

Quattro importanti proprietà dell'UPE

- I prezzi aumentano con il sovraccosto δ e tendono a zero se δ tende a zero, come nella situazione di bene omogeneo (Bertrand)
- $p_B^U \geq p_A^U$ se e solo se $\eta_A \geq \eta_B$
All'equilibrio, il negozio con un maggior numero di clienti ha il prezzo più basso
Questo risultato è classico per i discount che hanno un numero elevato di clienti
- $\pi_B^U \geq \pi_A^U$ se e solo se $\eta_B \geq \eta_A$
All'equilibrio, il negozio con un maggior numero di clienti ha il profitto più alto, nonostante il prezzo più basso
- Se la distribuzione dei clienti è simmetrica, $\eta_A = \eta_B$, i prezzi di equilibrio sono $p_A^U = p_B^U = 2\delta$

6 Giochi cooperativi

6.1 Introduzione

I giocatori possono associarsi per migliorare il proprio risultato

Per realizzare la cooperazione:

- deve essere possibile stipulare accordi (ad esempio non devono esserci regole antitrust o difficoltà di comunicazione)
- deve esserci la possibilità di far rispettare tali accordi, nel senso che deve esistere una autorità sufficientemente forte e accettata da tutti i componenti

Si distinguono due sottoclassi:

- Giochi cooperativi senza pagamenti laterali (NTU-Games)
i giocatori ricevono un payoff assegnato
- Giochi cooperativi a pagamenti laterali (TU-Games)
i giocatori di una coalizione possono ripartirsi in qualsiasi modo la vincita

I secondi costituiscono un caso particolare dei primi

In particolare per avere un gioco TU devono essere soddisfatte tre ipotesi:

- deve essere possibile trasferire l'utilità (da un punto di vista normativo)
- deve esistere un mezzo comune di scambio, ad esempio il denaro, con cui trasferire l'utilità (da un punto di vista materiale)
- le funzioni di utilità dei giocatori devono essere equivalenti

Esempio 6.1 (Coalizione semplice) *Sono dati tre giocatori I, II, III; se due di loro si accordano, formando una coalizione, il terzo giocatore dà ad ognuno di essi una moneta, altrimenti nessuno riceve nulla. I payoff sono:*

$(1, 1, -2)$	<i>se I e II si coalizzano</i>
$(1, -2, 1)$	<i>se I e III si coalizzano</i>
$(-2, 1, 1)$	<i>se II e III si coalizzano</i>
$(0, 0, 0)$	<i>altrimenti</i>

Se i payoff relativi alla coalizione $\{II, III\}$ fossero $(-2.0, 1.1, 0.9)$ la posizione del giocatore II non si rafforza in quanto il giocatore III ha più interesse a coalizzarsi con I che con II; questa situazione non sussiste nel caso in cui sia possibile per II “trasferire” parte della propria vincita al giocatore III, ritornando alla situazione precedente



La funzione caratteristica assegna ad ogni coalizione l'utilità che i giocatori possono ottenere "indipendentemente" dagli altri, non "qualunque sia la strategia" degli altri giocatori oppure "escludendo" gli altri giocatori

Si può utilizzare il significato di "senza la collaborazione" degli altri giocatori

Esempio 6.2 (Costruzione della funzione caratteristica - II) *Due fratelli, I e II, devono dividersi un'eredità (oggetti A, B, C, D) con le valutazioni:*

	A	B	C	D
I	12	10	9	6
II	2	3	1	5

L'esecutore testamentario in mancanza di un accordo assegnerà 2 oggetti a ciascuno, a sua discrezione

Nel peggiore dei casi I ottiene C e D e II ottiene A e C

Porre $v(\{I\}) = 15$ (oggetti C e D) implica che II voglia tenersi gli oggetti A e B (improbabile perchè lascerebbe l'oggetto D)

Analogamente $v(\{I\}) = 22$ (oggetti A e B) implica che II accetti di prendere l'oggetto C che per lui ha valore minimo

I è in grado di garantirsi $v(\{I\}) = 21$ (oggetti A e C) (gli oggetti B e D hanno maggior valore per II)

Analogamente II può ottenere "senza la collaborazione" di I $v(\{II\}) = 6$ (oggetti C e D, lasciando a I gli oggetti A e B di maggior valore)

$v(\{I, II\}) = 37$ (tutti gli oggetti a I e ripartizione del valore tra i due giocatori)



- Se il gioco fosse stato ad utilità non trasferibile la funzione caratteristica avrebbe assegnato alla grande coalizione tutte le coppie di valori che i due giocatori possono ottenere, ad esempio $(12, 9)$ corrispondente a dare l'oggetto A al giocatore I e gli altri tre oggetti al giocatore II , oppure $(18, 4)$ corrispondente a dare al giocatore I gli oggetti A e D e al giocatore II gli oggetti B e C , oppure $(0, 11)$ corrispondente a dare i quattro oggetti al giocatore II e così via

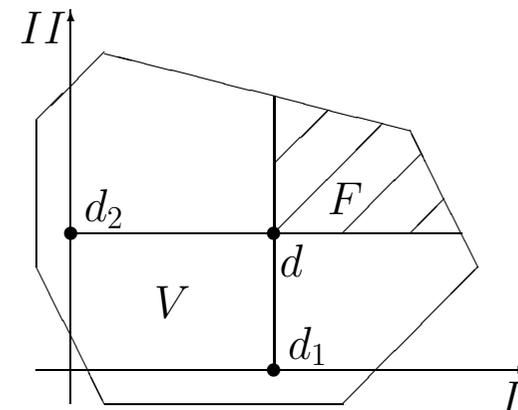
Sono state proposte altre definizioni per $v(S)$, ad esempio il valore ottenuto in corrispondenza delle strategie che massimizzano la differenza tra il payoff di S e di $N \setminus S$, ma nessuna supera le questioni poste, a meno di opportune ipotesi sulle funzioni di utilità, ad esempio supporre che siano additive e uguali per tutti i giocatori

6.2 Problema di contrattazione a due giocatori senza pagamenti laterali

E' una applicazione dei giochi cooperativi senza pagamenti laterali (Nash, 1950)

I giocatori possono accordarsi per una strategia correlata e possono giocare qualunque elemento dello spazio delle strategie $X \times Y$

Sotto opportune ipotesi di compattezza dell'insieme delle strategie possibili (ad esempio un semplice) e di comportamento delle funzioni di utilità (ad esempio lineari), l'immagine nello spazio delle utilità $I \times II$ è un insieme V convesso e chiuso



Al giocatore i si assegna un valore di riferimento d_i , ad esempio la soluzione non cooperativa di maxmin, quella di Nash o altro, e si definisce il punto $d = (d_1, d_2)$ (*disagreement point*); si considera il sottoinsieme $F = V \cap \{(x_1, x_2) | x_1 \geq d_1, x_2 \geq d_2\}$ chiuso, convesso, limitato e non vuoto (*feasibility set*)

Definizione 6.1 *Un problema di contrattazione a due giocatori è rappresentato dalla coppia (F, d) con $F \subset \mathbb{R}^2$ e $d = (d_1, d_2) \in \mathbb{R}^2$*

E' interessante il caso di giocatori antagonisti (frontiera di Pareto = giocatori efficientisti)

Gioco NTU :

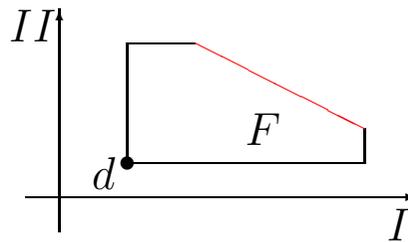
- $V(1) = \{x_1 \in \mathbb{R} \mid x_1 \leq d_1\}$
- $V(2) = \{x_2 \in \mathbb{R} \mid x_2 \leq d_2\}$
- $V(1, 2) = F - \mathbb{R}_{\geq}^2$

6.2.1 Soluzione assiomatica di Nash (1950)

Una soluzione $\Phi(F, d)$ di un problema di contrattazione (F, d) è una funzione $\Phi : C \rightarrow \mathbb{R}^2$, con C insieme dei problemi di contrattazione, tale che $\Phi(F, d) \in F$ e che soddisfa i seguenti requisiti detti *assiomi di Nash*:

1. Efficienza stretta

$$x \in F, x \geq \Phi(F, d) \Rightarrow x = \Phi(F, d)$$

2. Razionalità individuale

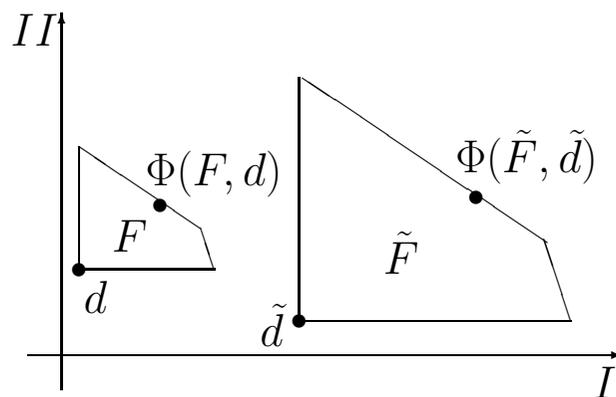
$$\Phi(F, d) \geq d$$

con la relazione d'ordine di \mathbb{R}^2

3. Scale covariance

$\forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}_>, \forall \mu_1, \mu_2 \in \mathbb{R}$ siano $\tilde{F} = \{(\lambda_1 x_1 + \mu_1, \lambda_2 x_2 + \mu_2) \mid (x_1, x_2) \in F\}$ e $\tilde{d} = (\lambda_1 d_1 + \mu_1, \lambda_2 d_2 + \mu_2)$ allora:

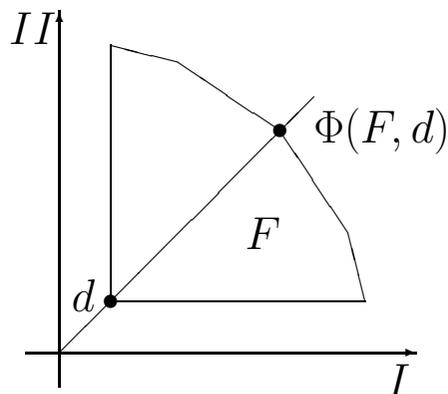
$$\Phi(\tilde{F}, \tilde{d}) = (\lambda_1 \Phi_1(F, d) + \mu_1, \lambda_2 \Phi_2(F, d) + \mu_2)$$



4. Simmetria

Se $(a, b) \in F \iff (b, a) \in F$ e $d_1 = d_2$ allora:

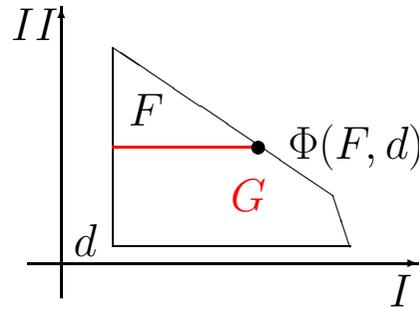
$$\Phi_1(F, d) = \Phi_2(F, d)$$



5. Indipendenza dalle alternative irrilevanti

Assioma controverso

$$d, \Phi(F, d) \in G \subset F \Rightarrow \Phi(G, d) = \Phi(F, d)$$



Teorema 6.1 *Esiste un'unica funzione $\Phi : C \rightarrow \mathbb{R}^2$ che soddisfa gli assiomi di Nash:*

$$\Phi(F, d) = \operatorname{argmax} \{(x_1 - d_1)(x_2 - d_2) \mid x \in F\} = N_S$$

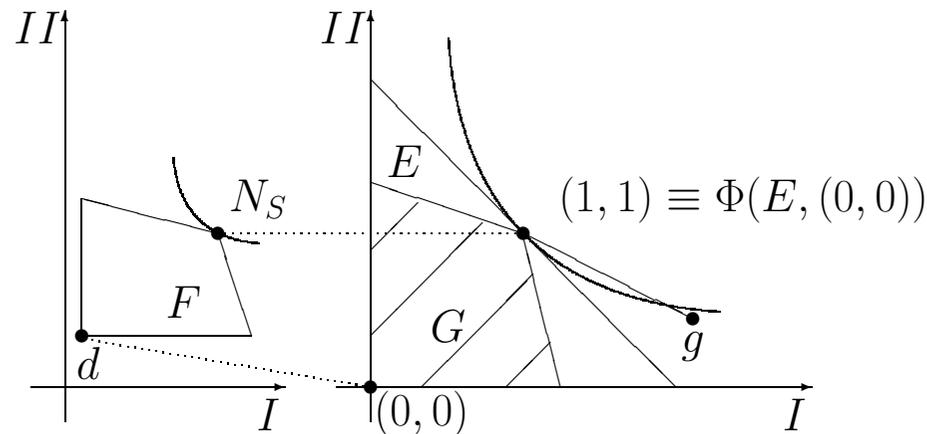
Dimostrazione

Si cerca una funzione opportuna a partire dalle conoscenze su F . Dato (F, d) , se F ha almeno un punto interno esiste un solo punto (x_1, x_2) di F per cui $(x_1 - d_1)(x_2 - d_2)$ è massimo

Per l'assioma 3 è possibile definire una trasformazione di F in G tale che:

$$d \rightarrow (0, 0) \quad (*)$$

$$(x_1, x_2) \rightarrow (1, 1) \quad (*)$$



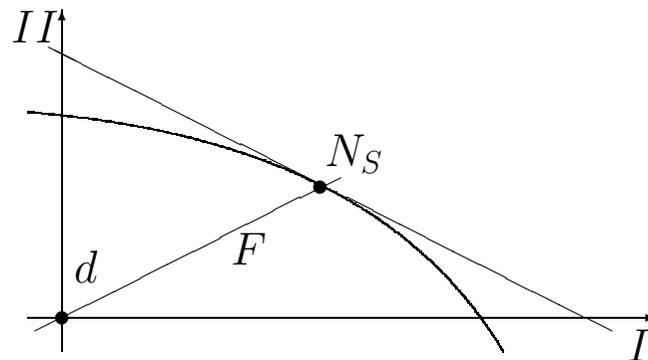
Considerando il triangolo simmetrico E , $(E, (0, 0))$ ha soluzione $(1, 1)$ (assioma 4) e quindi, essendo $G \subset E$, la soluzione del problema $(G, (0, 0))$ è $(1, 1)$ (assioma 5). Per verificare $G \subset E$ si consideri per assurdo un punto $g \in G$, $g \notin E$. Per la convessità di G il segmento $[(1, 1), g] \subset G$ e contiene punti in cui il prodotto di Nash è migliore che in $(1, 1)$ \clubsuit

- Se F non ha punti interni il payoff di almeno un giocatore potrebbe essere costante su F e il prodotto di Nash potrebbe essere identicamente nullo
- La soluzione di Nash può essere caratterizzata dalla seguente proprietà:

$$F \subseteq H = \{x \in \mathbb{R}^2 \mid h(x) \leq h(N_S)\}$$

dove $h(x_1, x_2) = x_1(N_{S2} - d_2) + x_2(N_{S1} - d_1)$

Esiste una retta passante per N_S che forma con l'asse delle ascisse un angolo opposto a quello formato dalla retta passante per d e per N_S tale che F è tutto contenuto nel semipiano contenente d



- Nella trattazione precedente sono state fatte alcune ipotesi non necessariamente verificate:

1. non è detto che il punto d influenzi nel modo esposto la soluzione

2. i decisori possono non uniformarsi al modello di von Neumann - Morgenstern

Dati due problemi identici si può pervenire a risultati diversi (un decisore potrebbe essere più rigido in un caso che nell'altro)

Il problema di contrattazione è alla base di numerosi concetti di soluzione tra i quali l'insieme di contrattazione (Bargaining set) di Aumann e Maschler (1964), il Kernel introdotto da Davis e Maschler (1965) e il nucleolo dovuto a Schmeidler (1969)

6.3 Giochi cooperativi a pagamenti laterali

In questi giochi introdotti da Von Neumann e Morgenstern (1944) i giocatori possono stipulare accordi vincolanti e possono ripartirsi la vincita con un accordo al di fuori delle regole del gioco, la cui validità può estendersi anche oltre la fine del gioco

Come trasferire la vincita se i giocatori hanno differenti funzioni di utilità?

Definizione 6.2 *Un gioco TU è una coppia $G = (N, v)$ dove N è l'insieme dei giocatori e v è la funzione caratteristica, con $v(\emptyset) = 0$*

Se $v(S) \leq 0, \forall S \subseteq N$ si ha un *gioco di costi* o cost game (N, c) in cui si pone $c = -v$

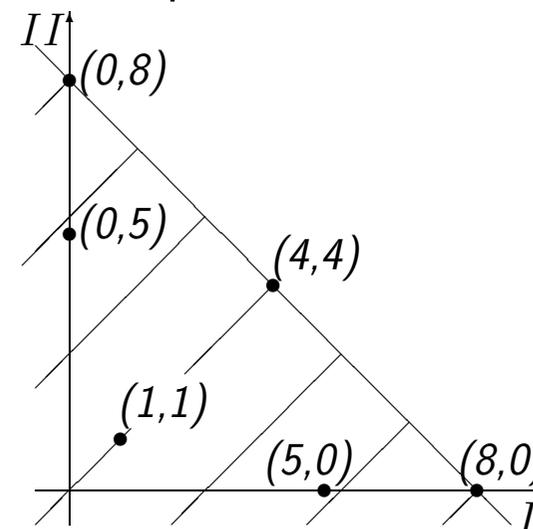
Esempio 6.3 (Dilemma del prigioniero) *In questo caso sono possibili tutte le vincite aventi somma non superiore a 8. Ad esempio è possibile la vincita $(8, 0)$, nel caso in cui il giocatore I prende la sua vincita (4) e la vincita del giocatore II (4)*

$$v(\emptyset) = 0$$

$$v(I) = 1$$

$$v(II) = 1$$

$$v(N) = 8 = \max\{f_I + f_{II}\}$$



Esempio 6.4 (Gioco dei guanti) *Due insiemi di giocatori, L ed R , possiedono dei guanti; i giocatori di L possiedono solo guanti sinistri mentre i giocatori di R possiedono solo guanti destri. Il valore di una coalizione è dato dal numero di paia di guanti che riescono a formare. In generale ogni giocatore possiede un solo guanto. Se i giocatori di L sono 1 e 2 e i giocatori di R sono 3 e 4 si ha:*

$$N = \{1, 2, 3, 4\}$$

$$v(i) = 0 \quad \forall i \in N$$

$$v(12) = v(34) = 0$$

$$v(S) = 1 \quad \text{se } |S| = 2 \text{ e } S \neq \{12\}, S \neq \{34\} \text{ oppure se } |S| = 3$$

$$v(N) = 2$$



Definizione 6.3 Un gioco $G = (N, v)$ si dice monotono se $v(S) \leq v(T)$, $\forall S \subseteq T$. Anche per un cost game si ha $c(S) \leq c(T)$, $\forall S \subseteq T$

Definizione 6.4 Un gioco $G = (N, v)$ si dice convesso se vale una delle seguenti condizioni equivalenti:

- $v(S) + v(T) \leq v(S \cup T) + v(S \cap T)$, $\forall S, T \subseteq N$
- $v(S \cup \{i\}) - v(S) \leq v(T \cup \{i\}) - v(T)$, $\forall S \subset T \subseteq N \setminus \{i\}$, $\forall i \in N$

Definizione 6.5 Un gioco $G = (N, v)$ si dice semplice 0-1 o semplice se le coalizioni possono assumere solo i valori 0 e 1

Se una coalizione ha valore 1 è detta vincente, se ha valore 0 è detta perdente

Solitamente la grande coalizione è vincente

Definizione 6.6 Un gioco $G = (N, v)$ si dice coesivo se per ogni partizione di N $\{S_1, S_2, \dots, S_k\}$ si ha:

$$\sum_{i=1, \dots, k} v(S_i) \leq v(N)$$

Per un cost game deve valere $\sum_{i=1, \dots, k} c(S_i) \geq c(N)$

- Nella definizione di monotonìa non si tiene conto della cardinalità delle coalizioni
- L'equivalenza delle definizioni di convessità è oggetto di un teorema.
- I giochi semplici trovano applicazione nelle situazioni in cui una coalizione è caratterizzata dal riuscire a conseguire o meno un determinato risultato, come nei giochi di maggioranza, utilizzati in politica
- La coesività è più debole della superadditività ed esprime la “convenienza” dei giocatori a formare la grande coalizione, piuttosto che riunirsi in sottocoalizioni. L'importanza deriva dal fatto che in generale i concetti di soluzione più comuni costituiscono una ripartizione del valore della grande coalizione

Dimostrare l'equivalenza delle definizioni di convessità e che la coesività è più debole della superadditività

Le soluzioni di un gioco TU possono essere raggruppate in due famiglie:

- *soluzioni insiemistiche* che individuano un insieme di vettori payoff che ripartiscono il valore del gioco tra tutti i giocatori
- *soluzioni puntuali* che individuano una sola ripartizione e che costituiscono l'attuale tendenza in quanto più simili all'idea classica di soluzione di un problema

7 Soluzioni insiemistiche di un gioco TU

7.1 Imputazioni

Per determinare le singole vincite si potrebbe risolvere un sottogioco ristretto ai giocatori di ciascuna coalizione, oppure suddividere in parti uguali la vincita, trascurando il contributo dei singoli giocatori

Altri metodi più complessi tengono conto del ruolo svolto da ciascun giocatore

Definizione 7.1 *Dato un gioco $G = (N, v)$ si dice imputazione o ripartizione del valore del gioco o soluzione del gioco un vettore $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ tale che:*

$$\sum_{i \in N} x_i = v(N) \quad \text{ipotesi di efficienza}$$

$$x_i \geq v(i); i = 1, \dots, n \quad \text{ipotesi di forza dei giocatori o razionalità individuale}$$

Nel caso di un cost game la razionalità individuale richiede $x_i \leq c(i)$

L'insieme di tutte le imputazioni si indica con $E(v)$

Definizione 7.2 *Se per un gioco $G = (N, v)$ si ha:*

$$\sum_{i \in N} v(i) = v(N)$$

allora $E(v)$ ha come unico elemento $x = (v(1), v(2), \dots, v(n))$; in questo caso il gioco è detto inessenziale; se $\sum_{i \in N} v(i) < v(N)$ il gioco è detto essenziale

La razionalità individuale costituisce una condizione per ogni concetto di soluzione

Se il gioco è essenziale esistono più imputazioni possibili e si ripropone il problema di scegliere la “soluzione”: se due imputazioni x e y sono distinte esiste almeno un giocatore $k \in N$ per cui $x_k > y_k$ e almeno un giocatore $h \in N$ per cui $x_h < y_h$

Definizione 7.3

• Date $x, y \in E(v)$ e una coalizione S si dice che x domina y mediante S , $x \succ_S y$, se:

$$1. x_i > y_i \quad \forall i \in S$$

$$2. x(S) \leq v(S)$$

$$\text{dove } x(S) = \sum_{i \in S} x_i.$$

• Date $x, y \in E(v)$ si dice che x domina y , $x \succ y$, se esiste S tale che $x \succ_S y$

La dominanza non è riflessiva, nè antisimmetrica, nè transitiva

Esempio 7.1 (Non antisimmetria) Sia dato il seguente gioco:

$$N = \{1, 2, 3, 4\}$$

$$v(i) = 0$$

$$v(i, j) = v(i, j, k) = v(N) = 1 \quad \forall i, j, k$$

Date le seguenti imputazioni $x = (\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0, 0)$ e $y = (0, 0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ si ha:

$$x \succ_{\{1,2\}} y \text{ e } y \succ_{\{3,4\}} x$$



7.2 Nucleo

E' probabilmente il concetto di soluzione insiemistico più interessante per numerose classi di giochi; è stato introdotto da Gillies (1953 e 1959)

$$x(S) \geq v(S) \quad S \subset N \quad \text{ipotesi di razionalità della coalizione}$$

Definizione 7.4 Si dice nucleo di un gioco, o core, l'insieme:

$$C(v) = \{x \in E(v) \mid x(S) \geq v(S), \forall S \subset N\}$$

Nel caso di un cost game c la razionalità della coalizione richiede $x(S) \leq c(S), \forall S \subset N$

- Le imputazioni non dominate costituiscono il nucleo del gioco
- Il nucleo può essere vuoto come nel gioco di maggioranza semplice e in generale nei giochi essenziali a somma costante
- Il nucleo ha un aspetto normativo (quali soluzioni non bisogna scegliere). Se il nucleo è vuoto non si può concludere che la grande coalizione non si forma, ma solo che è instabile

Dimostrare che il nucleo è stabile

7.3 Esempi di giochi e nucleo

7.3.1 Bankruptcy game

Allocazione di una risorsa insufficiente

$$\mathcal{B} = (N, c, E) = (E; c_1, \dots, c_n)$$

dove $N = \{1, \dots, n\}$ insieme dei creditori

$c = \{c_1, \dots, c_n\}$ vettore delle richieste

E capitale, con $E < \sum_{i \in N} c_i = C$

Ogni ripartizione ammissibile (“razionale”) del capitale, $x = \{x_1, \dots, x_n\}$ deve soddisfare:

$$\sum_{i \in N} x_i = E$$

$$0 \leq x_i \leq c_i, \quad i \in N$$

Soluzioni

- *PROP* - Le quote assegnate sono proporzionali alle richieste di ciascuno:

$$PROP_i = \frac{c_i}{C}E \quad i \in N$$

- *CEA* - Le quote assegnate sono uguali per tutti, col vincolo di non superare le richieste di ciascuno:

$$CEA_i = \min(\alpha, c_i) \quad i \in N$$

dove α è l'unico valore reale positivo per cui $\sum_{i \in N} CEA_i = E$

- *CEL* - Le quote assegnate sono uguali alle richieste di ciascuno diminuite di una quantità uguale per tutti, col vincolo di non assegnare quote negative:

$$CEL_i = \max(c_i - \beta, 0) \quad i \in N$$

dove β è l'unico valore reale positivo per cui $\sum_{i \in N} CEL_i = E$

Esempio 7.2 (Soluzioni) *Si consideri il problema di bancarotta (15; 3, 6, 7, 14)*

$$PROP = (1.5, 3, 3.5, 7)$$

$$CEA = (3, 4, 4, 4)$$

$$CEL = (0, 2, 3, 10)$$

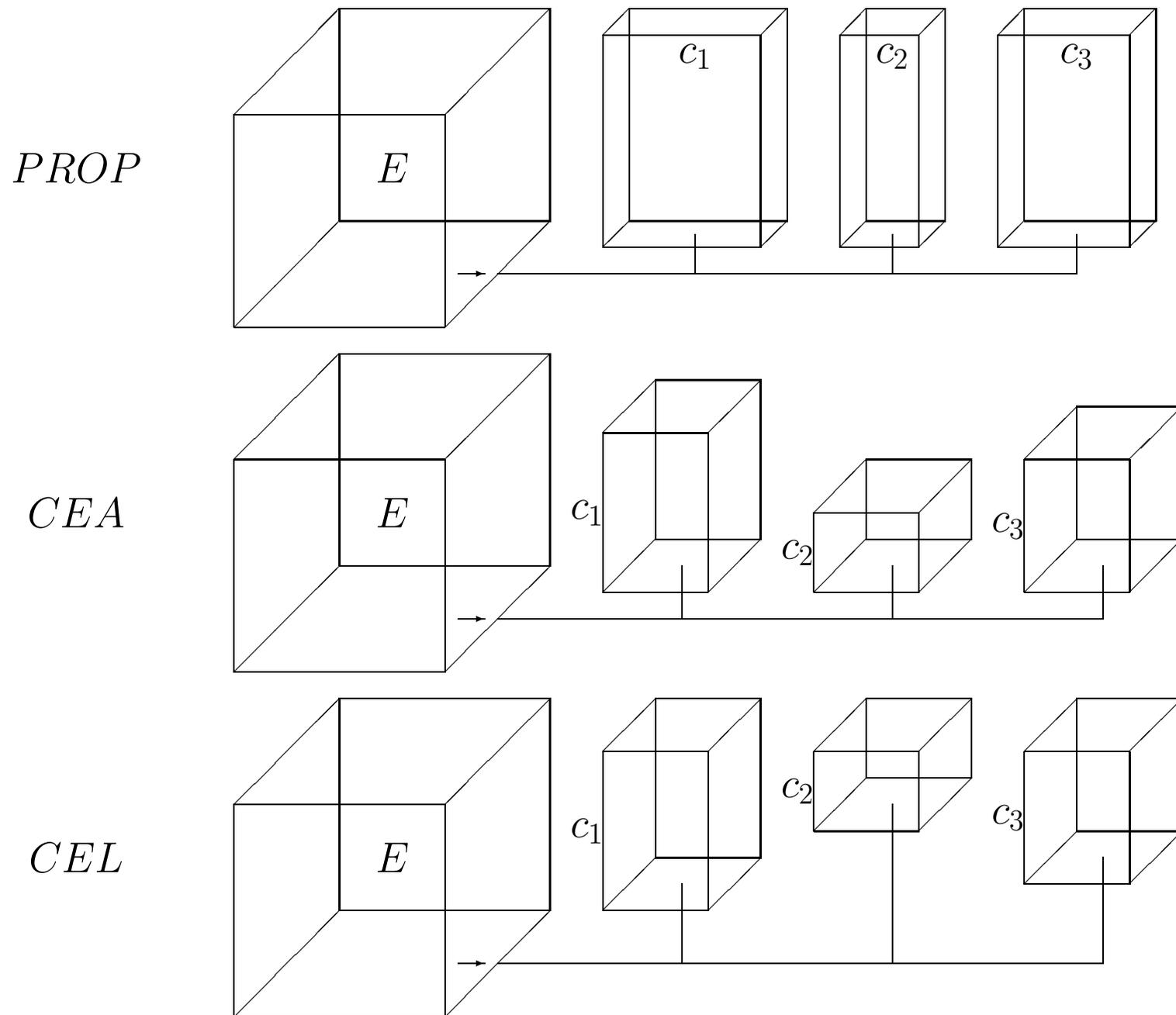


PROP è la soluzione più intuitiva

CEA è quella che più protegge i piccoli creditori

CEL è quella più favorevole ai grossi creditori

Interpretazione dei vasi comunicanti



Si possono definire due giochi TU, uno pessimistico, (N, v_P) , e uno ottimistico, (N, v_O) , con:

$$v_P(S) = \max \left(0, E - \sum_{i \in N \setminus S} c_i \right) \quad S \subseteq N$$

$$v_O(S) = \min \left(E, \sum_{i \in S} c_i \right) \quad S \subseteq N$$

Esempio 7.3 (Inconsistenza del gioco ottimistico) *Si consideri il problema di bancarotta $(5; 3, 4)$. I due giochi sono definiti rispettivamente da:*

$$v_O(1) = 3; v_O(2) = 4; v_O(12) = 5$$

$$v_P(1) = 1; v_P(2) = 2; v_P(12) = 5$$

per cui il gioco ottimistico dice che i due giocatori separatamente possono ottenere rispettivamente 3 e 4, mentre il capitale è solo 5 ◇

Il nucleo del gioco pessimistico coincide con l'insieme delle soluzioni ammissibili del problema di bancarotta:

$$x \in \text{core}(v_P) \iff \begin{cases} \sum_{i \in N} x_i = E \\ 0 \leq x_i \leq c_i, & i \in N \end{cases}$$

“ \Rightarrow ” La prima è la condizione di efficienza

Per la seconda condizione per ogni $i \in N$ si ha $x_i \geq v_P(i) \geq 0$ e $E - x_i = \sum_{j \in N \setminus \{i\}} x_j \geq v_P(N \setminus \{i\}) \geq E - c_i \Rightarrow x_i \leq c_i$

“ \Leftarrow ” La condizione di efficienza è ovviamente soddisfatta

Per ogni $S \subset N$ si hanno due casi:

1) se $v_P(S) = 0 \leq \sum_{i \in S} x_i$

2) se $v_P(S) = E - \sum_{i \in N \setminus S} c_i \leq E - \sum_{i \in N \setminus S} x_i = \sum_{i \in S} x_i$

7.3.2 Weighted majority game

Problema di maggioranza pesata

$$\mathcal{W} = (N, w, q) = (q; w_1, \dots, w_n)$$

dove $N = \{1, \dots, n\}$ insieme dei consiglieri
 $w = \{w_1, \dots, w_n\}$ vettore dei "pesi"
 q quota di maggioranza, con $q \leq \sum_{i \in N} w_i$

E' possibile associare al problema il gioco TU semplice 0-1 (N, v) con:

$$v(S) = \begin{cases} 1 & \text{se } \sum_{i \in S} w_i \geq q \text{ } S \text{ vincente} \\ 0 & \text{se } \sum_{i \in S} w_i < q \text{ } S \text{ perdente} \end{cases}$$

Il gioco risulta monotono e se $q \geq \frac{1}{2} \sum_{i \in N} w_i$ allora se S è vincente $N \setminus S$ è perdente

Questi giochi sono più utilizzati nei consigli di amministrazione che in politica

Un giocatore i è detto di veto se $v(S) = 0$ se $i \notin S$

Detto V l'insieme dei giocatori di veto e data una allocazione x tale che $\sum_{i \in N} x_i = 1$, $x_i \geq 0$, $i \in N$ si ha:

$$x \in \text{core}(v) \iff \sum_{i \in V} x_i = 1$$

“ \Rightarrow ” E' sufficiente verificare che $x_i = 0$, $i \in N \setminus V$

$i \in N \setminus V \Rightarrow v(N \setminus \{i\}) = 1$ (altrimenti i sarebbe di veto) per cui $\sum_{j \in N \setminus \{i\}} x_j = 1 \Rightarrow x_i = 0$

“ \Leftarrow ” Per ogni $S \subset N$ si hanno due casi:

1) $v(S) = 0 \leq \sum_{i \in S} x_i$

2) $v(S) = 1 \Rightarrow V \subseteq S \Rightarrow \sum_{i \in S} x_i \geq \sum_{i \in V} x_i = 1$

• Se il giocatore i è di veto non è vero che $i \in S \Rightarrow v(S) = 1$

Esempio 7.4 (Consiglio di sicurezza dell'ONU) Il Consiglio di sicurezza dell'ONU è composto da cinque membri permanenti con diritto di veto e dieci membri eletti. Un provvedimento è approvato se riceve almeno 9 voti e nessun veto. Questo problema può essere rappresentato come un problema di maggioranza pesata in cui $w_i = 1$ se i è un membro eletto e $w_i = 7$ se i è un membro permanente e $q = 38$ ◇

7.3.3 Sequencing game

Problema di sequenziamento (ordinamento di operazioni)

$$\mathcal{S} = (N, \sigma_0, \alpha, s)$$

dove $N = \{1, \dots, n\}$ insieme degli agenti
 σ_0 ordine iniziale (permutazione)
 $\alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ vettore dei costi per unità di tempo
 $s = (s_1, \dots, s_n)$ vettore dei tempi di servizio

$$C_\sigma = \sum_{i \in N} \alpha_i \left(\sum_{j \in P(\sigma, i)} s_j + s_i \right)$$

dove $P(\sigma, i)$ è l'insieme degli agenti che precedono i nell'ordinamento σ

Smith (1956) ha dimostrato che l'ordinamento ottimale si può ottenere ordinando gli agenti secondo indici di urgenza $u_i = \frac{\alpha_i}{s_i}, i \in N$ debolmente decrescenti **Dimostrare l'ottimalità**

Esempio 7.5 (Problema di sequenziamento) *Si consideri il problema di sequenziamento definito da $N = \{1, 2, 3\}$, $\sigma_0 = (1, 2, 3)$, $\alpha = (5, 9, 8)$, $s = (5, 3, 4)$; il costo iniziale è $C_{\sigma_0} = 25 + 72 + 96 = 193$ e gli indici di urgenza sono $u = (1, 3, 2)$, per cui $\sigma^* = (2, 3, 1)$ con costo $C_{\sigma^*} = 27 + 56 + 60 = 143$* ◇

E' possibile associare al problema il gioco TU semplice (N, v) con v definita nel modo seguente:

- una coalizione $T \subseteq N$ è detta connessa secondo σ se per ogni $i, j \in T$ e $k \in N$ si ha $\sigma(i) < \sigma(k) < \sigma(j) \Rightarrow k \in T$
- scambiando due giocatori i, j la variazione di costo è $\alpha_j s_i - \alpha_i s_j$; la variazione è positiva se e solo se $u_i < u_j$; se la variazione è negativa non si ha lo scambio
- il guadagno di uno scambio è $g_{ij} = \max\{0, \alpha_j s_i - \alpha_i s_j\}$, quindi il guadagno di una coalizione T connessa secondo σ è $v(T) = \sum_{j \in T} \sum_{i \in P(\sigma, j) \cap T} g_{ij}$
- data una coalizione $S \subseteq N$, l'ordine σ induce una partizione in componenti connesse, S/σ

$$v(S) = \sum_{T \in S/\sigma} v(T) \quad S \subset N$$

Esempio 7.6 (Sequencing game) Riferendosi all'Esempio 7.5 si ha:

S	1	2	3	12	13	23	123
$v(S)$	0	0	0	30	0	0	50

$v(23) = 0$ poichè lo scambio produrrebbe una perdita, in quanto $u_2 > u_3$

$v(13) = 0$ perchè la coalizione non è connessa e i giocatori 1 e 3 non possono scambiarsi anche se otterrebbero un guadagno di 20 e il giocatore 2 avrebbe un guadagno, poichè il tempo di servizio di 3 è 4 e quello di 1 è 5



$$EGS_i = \frac{1}{2} \sum_{k \in P(\sigma, i)} g_{ki} + \frac{1}{2} \sum_{j: i \in P(\sigma, j)} g_{ij} \quad \forall i \in N$$

Esempio 7.7 (EGS-Rule) Riferendosi all'Esempio 7.5 i guadagni g_{ij} sono:

ij	12	13	21	23	31	32
g_{ij}	30	20	0	0	0	12

e conseguentemente

$$EGS_1 = \frac{1}{2}(g_{12} + g_{13}) = 25$$

$$EGS_2 = \frac{1}{2}g_{12} + \frac{1}{2}g_{23} = 15$$

$$EGS_3 = \frac{1}{2}(g_{13} + g_{23}) = 10$$

◇

- EGS non è simmetrica per i giocatori 1 e 2 che sono simmetrici per il gioco, cioè $v(S \cup \{1\}) = v(S \cup \{2\})$, $\forall S \subseteq N \setminus \{1, 2\}$, ma non per il problema associato; infatti 1 può scambiarsi vantaggiosamente sia con 2 che con 3, mentre 2 può scambiarsi vantaggiosamente solo con 1
- g_{21}, g_{31}, g_{32} non vengono utilizzati perchè l'ordine iniziale dato non permette questi scambi
- Una variante è $\varepsilon - GS_i = \varepsilon \sum_{k \in P(\sigma, i)} g_{ki} + (1 - \varepsilon) \sum_{j: i \in P(\sigma, j)} g_{ij}$, $\forall i \in N, \forall \varepsilon \in [0, 1]$

7.3.4 Production game

Problema di produzione

$$\mathcal{P} = (N, A, (b^i)_{i \in N}, c)$$

dove $N = \{1, \dots, n\}$ insieme degli agenti
 A matrice tecnologica del processo produttivo
 b^i vettore delle risorse dell'agente i
 c vettore dei prezzi dei beni prodotti

E' possibile associare al problema il gioco TU (N, v) , dove:

$$v(S) = \max \{c^T z \mid Az \leq b^S, z \geq 0\} \quad S \subseteq N$$

con $b^S = \sum_{i \in S} b^i$ rappresenta le risorse possedute dalla coalizione S

Il nucleo di un gioco di produzione contiene le imputazioni x tali che $x_i = b^{iT} u^$ dove u^* è una soluzione ottimale del duale del problema di produzione:*

$$\begin{aligned} & \max c^T z \\ & \text{s.t. } Az \leq b^N \\ & \quad z \geq 0 \end{aligned}$$

- Il risultato precedente può essere esteso a tutti i giochi originati da un problema lineare (Teorema di Owen, 1975)

7.3.5 Assignment game

Problema di assegnazione

$$\mathcal{A} = (N^v, N^c, A, B)$$

dove $N^v = \{1, \dots, n^v\}$ insieme dei venditori

$N^c = \{1, \dots, n^c\}$ insieme dei compratori

A vettore; $a_j =$ valutazione che $j \in N^v$ da al proprio oggetto

B matrice; $b_{ij} =$ valutazione che $i \in N^c$ da all'oggetto di $j \in N^v$

- Gli oggetti non hanno un prezzo di mercato
- Ciascun venditore possiede un solo oggetto
- Ciascun compratore può acquistare un solo oggetto

E' possibile associare al problema il gioco TU semplice (N, v) con:

$$N = N^v \cup N^c$$

e v è definita nel modo seguente:

- Se $i^* \in N^c$ e $j^* \in N^v$:

$$v(i^*j^*) = c_{i^*j^*} = \begin{cases} b_{i^*j^*} - a_{j^*} & \text{se } b_{i^*j^*} - a_{j^*} \geq 0 \\ 0 & \text{se } b_{i^*j^*} - a_{j^*} < 0 \end{cases}$$

- Se S contiene più compratori che venditori, detto $i(j) \in S \cap N^c$ il compratore dell'oggetto offerto da $j \in S \cap N^v$:

$$v(S) = \max \sum_{j \in S \cap N^v} c_{i(j),j}$$

- Se S contiene più venditori che compratori, detto $j(i) \in S \cap N^v$ il venditore dell'oggetto acquistato da $i \in S \cap N^c$:

$$v(S) = \max \sum_{i \in S \cap N^c} c_{i,j(i)}$$

I valori c_{ij} definiscono il problema di assegnazione:

$$\begin{aligned} \max z &= \sum_{i \in N^c, j \in N^v} c_{ij} x_{ij} \\ \text{s.t.} \quad \sum_{i \in N^c} x_{ij} &\leq 1 & \forall j \in N^v \\ \sum_{j \in N^v} x_{ij} &\leq 1 & \forall i \in N^c \\ x_{ij} &\in \{0, 1\} & \forall i \in N^c, j \in N^v \end{aligned}$$

$$\text{dove } x_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{se } i \text{ e } j \text{ si accordano} \\ 0 & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Per il teorema di Owen il nucleo contiene le imputazioni ottenute da una soluzione ottimale del duale:

$$\begin{aligned} \min w &= \sum_{j \in N^v} y_j^v + \sum_{i \in N^c} y_i^c \\ \text{s.t.} \quad y_j^v + y_i^c &\geq c_{ij} & \forall j \in N^v, \forall i \in N^c \end{aligned}$$

- Le soluzioni ottimali duali devono avere le componenti non negative per la razionalità individuale

Esempio 7.8 (Gioco di assegnazione) *Ci sono tre giocatori, 1 (venditore, $a_1 = 10$), 2 e 3 (compratori, $b_{21} = 12, b_{31} = 15$)*

$$v(1) = v(2) = v(3) = v(23) = 0; v(12) = 2; v(13) = v(N) = 5$$

$$\text{core}(v) = \{x \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 = \alpha, x_2 = 0, x_3 = 5 - \alpha, 2 \leq \alpha \leq 5\}$$

L'oggetto non viene venduto a 2 e il payoff di 1 e 3 dipende da come si accordano, ma l'utilità di 1 è almeno 2 unità. In altre parole il prezzo di vendita è almeno 12 (1 può accordarsi con 2), ma non più di 15 (3 si ritira)

Se $\bar{b}_{21} = 15$ allora $\text{core}(v) = \{(5, 0, 0)\}$ cioè il prezzo di vendita è 15 (legge della domanda e dell'offerta) ◇

● Considerazioni economiche

1. La legge dell'equilibrio tra domanda e offerta dice che il prezzo deve far sì che la domanda sia uguale all'offerta, per cui se il prezzo dell'oggetto fosse inferiore a 12 vi sarebbero due acquirenti mentre se il prezzo fosse superiore a 15 non vi sarebbero acquirenti
2. Le leggi economiche non escludono, come il nucleo, un'utilità positiva per il giocatore 2; infatti il giocatore 1 potrebbe offrire al giocatore 2 parte della sua utilità in cambio di un'offerta maggiore per far sì che il prezzo pagato dal giocatore 3 sia più alto oppure il giocatore 3 potrebbe offrire al giocatore 2 parte della sua utilità in cambio del suo ritiro per far sì che il prezzo pagato al giocatore 1 sia più basso

8 Soluzioni puntuali di un gioco TU

Prendono frequentemente il nome di *indici di potere* o *valori* perchè permettono di identificare il “potere” di ciascun giocatore all’interno del gioco

Il termine “indice di potere” si usa per i giochi semplici, mentre per un gioco qualsiasi si preferisce il termine “valore”

8.1 Valore di Shapley (1953)

Si basa sul *contributo marginale* di ogni giocatore

Definizione 8.1 *Si chiama valore di Shapley il vettore $\phi(v)$ la cui componente ϕ_i è il contributo marginale medio del giocatore i rispetto alle possibili permutazioni dei giocatori, cioè:*

$$\phi_i(v) = \frac{1}{n!} \sum_{\pi \in \Pi} [v(P(\pi, i) \cup \{i\}) - v(P(\pi, i))]$$

dove $n = |N|$, Π è l’insieme delle permutazioni di N e $P(\pi, i)$ è l’insieme dei giocatori che precedono i nella permutazione π

Il valore di Shapley per un gioco cooperativo esiste ed è unico

Se il gioco è superadditivo (subadditivo per un cost game) il valore di Shapley è un'imputazione:

$$\begin{aligned} \sum_{i \in N} \phi_i(v) &= v(N) \\ \phi_i(v) &\geq v(i) \quad \forall i \in N \end{aligned}$$

ma non è necessariamente un elemento del nucleo

Se il gioco è convesso (concavo per un cost game) il valore di Shapley è un elemento del nucleo

Esempio 8.1 (Gioco di assegnazione) Riferendosi all'Esempio 7.8, dove $v(1) = v(2) = v(3) = v(23) = 0$; $v(12) = 2$; $v(13) = v(123) = 5$ il valore di Shapley è dato da:

<i>Permutazioni</i>	<i>Contributi marginali</i>		
	<i>Giocatore 1</i>	<i>Giocatore 2</i>	<i>Giocatore 3</i>
1 2 3	$v(1) - v(\emptyset) = 0$	$v(12) - v(1) = 2$	$v(123) - v(12) = 3$
1 3 2	$v(1) - v(\emptyset) = 0$	$v(123) - v(13) = 0$	$v(13) - v(1) = 5$
2 1 3	$v(12) - v(2) = 2$	$v(2) - v(\emptyset) = 0$	$v(123) - v(12) = 3$
2 3 1	$v(123) - v(23) = 5$	$v(2) - v(\emptyset) = 0$	$v(23) - v(2) = 0$
3 1 2	$v(13) - v(3) = 5$	$v(123) - v(13) = 0$	$v(3) - v(\emptyset) = 0$
3 2 1	$v(123) - v(23) = 5$	$v(23) - v(3) = 0$	$v(3) - v(\emptyset) = 0$
ϕ_i	$\frac{17}{6}$	$\frac{2}{6}$	$\frac{11}{6}$

Il valore di Shapley riflette il valore economico del giocatore 2



8.1.1 Assiomi di Shapley

Sia data una regola ψ che ad un gioco $G(N, v)$ associa un vettore di \mathbb{R}^N

1. Simmetria

Se due giocatori i, j sono simmetrici, cioè $v(S \cup \{i\}) = v(S \cup \{j\}), \forall S \subseteq N \setminus \{i, j\}$, allora $\psi_i(v) = \psi_j(v)$

2. Dummy player

Sia i un giocatore fittizio, cioè $v(S \cup \{i\}) = v(S) + v(i) \forall S \subseteq N \setminus \{i\}$, allora $\psi_i(v) = v(i)$

3. Additività o indipendenza (assioma controverso)

Dati due giochi u e v , sia $(u+v)$ il gioco somma definito da $(u+v)(S) = u(S) + v(S), \forall S \subseteq N$ allora $\psi_i(u + v) = \psi_i(u) + \psi_i(v), \forall i \in N$

ϕ è l'unico vettore efficiente che soddisfa i precedenti assiomi

Esempio 8.2 (Giocatori simmetrici e giocatore fittizio) Sia dato il gioco $G = (N, v)$ dove:

$$N = \{1, 2, 3\}$$

$$v(1) = v(2) = v(3) = 1; v(12) = 4; v(13) = v(23) = 2; v(N) = 5$$

I giocatori 1 e 2 sono simmetrici e il giocatore 3 è fittizio, allora $\phi_3(v) = v(3) = 1$ e $\phi_1(v) = \phi_2(v) = \frac{1}{2}(v(N) - v(3)) = 2$ e quindi $\phi(v) = (2, 2, 1)$ \diamond

- L'assioma di simmetria può essere sostituito dall'assioma di *anonimato*:

Dato un gioco v e una permutazione dei giocatori π sia u il gioco definito da $u(\pi(S)) = v(S) \forall S \subseteq N$ allora $\psi_{\pi(i)}(u) = \psi_i(v)$

- L'assioma di dummy player può essere sostituito dall'assioma di *null player*:

Sia i un giocatore nullo, cioè $v(S \cup \{i\}) = v(S)$, $\forall S \subseteq N \setminus \{i\}$, allora $\psi_i(v) = 0$

8.2 Indice di Banzhaf-Coleman (1965, 1971)

Definizione 8.2 *Si chiama indice di Banzhaf-Coleman il vettore $\psi(v)$ la cui componente ψ_i è il contributo marginale medio del giocatore i rispetto alle possibili coalizioni a cui appartiene:*

$$\psi_i(v) = \frac{1}{2^{n-1}} \sum_{S \subseteq N, i \in S} [v(S) - v(S \setminus \{i\})]$$

Questo indice non è un'imputazione poichè non è efficiente

8.3 Indice di Banzhaf-Coleman normalizzato

Per un gioco semplice, si può normalizzare a 1 l'indice precedente, oppure si può evidenziare il ruolo di ciascun giocatore

Definizione 8.3 *Si chiama contributo vincente del giocatore i per un gioco semplice monotono v , il numero di casi in cui la sua presenza rende vincente una coalizione o swing:*

$$\vartheta_i(v) = \sum_{S \subseteq N, i \in S} [v(S) - v(S \setminus \{i\})]$$

Definizione 8.4 *Si chiama indice di Banzhaf-Coleman normalizzato per un gioco semplice monotono v , il vettore $\beta(v)$ la cui componente i è il rapporto tra il contributo vincente del giocatore i e la somma dei contributi vincenti di tutti i giocatori:*

$$\beta_i(v) = \frac{\vartheta_i(v)}{\sum_{j \in N} \vartheta_j(v)}$$

Questo indice è un'imputazione

8.4 Indice di Deegan-Packel (1978)

Richiede che il gioco sia semplice e monotono

Considera equivalenti tutte le coalizioni vincenti minimali e, per ciascuna di esse, tutti i componenti

Dato un gioco $G = (N, v)$, sia $\mathcal{W} = \{S_1, \dots, S_m\}$ l'insieme delle coalizioni vincenti minimali:

$$\delta_i(v) = \sum_{S_j \ni i; S_j \in \mathcal{W}} \frac{1}{m} \frac{1}{s_j}, \forall i \in N$$

Questo indice è efficiente, ma non è monotono rispetto ai giocatori

Esempio 8.3 (Non monotonia) *Si consideri il gioco di maggioranza pesata definito da $(51; 26, 25, 25, 23, 1)$; le coalizioni vincenti minimali sono:*

$$\mathcal{W} = \{\{1, 2\}, \{1, 3\}, \{2, 3, 4\}, \{2, 3, 5\}\}$$

per cui l'indice di Deegan-Packel è:

$$\delta(v) = \left(\frac{6}{24}, \frac{7}{24}, \frac{7}{24}, \frac{2}{24}, \frac{2}{24} \right)$$

*e quindi i giocatori 2 e 3 hanno un "potere" superiore al giocatore 1 pur avendo quote inferiori
Come raffronto si ha:*

$$\varphi(v) = \left(\frac{22}{60}, \frac{17}{60}, \frac{17}{60}, \frac{2}{60}, \frac{2}{60} \right)$$

$$\beta(v) = \left(\frac{9}{16}, \frac{7}{16}, \frac{7}{16}, \frac{1}{16}, \frac{1}{16} \right)$$



8.5 Indice dei beni pubblici (*Public Goods Index* - Holler, 1982)

Richiede che il gioco sia semplice e monotono

Dipende solo dal numero di coalizioni vincenti minimali a cui ciascun giocatore appartiene, trascurando la loro cardinalità

Dato un gioco $G = (N, v)$, sia $w_i, i \in N$ il numero di coalizioni vincenti minimali comprendenti il giocatore i :

$$h_i(v) = \frac{w_i}{\sum_{j \in N} w_j}, \forall i \in N$$

Anche questo indice è efficiente, ma non è monotono rispetto ai giocatori, come mostra il precedente Esempio 8.3:

$$h(v) = \left(\frac{2}{10}, \frac{3}{10}, \frac{3}{10}, \frac{1}{10}, \frac{1}{10} \right)$$

8.6 Indice di Johnston (1978)

Richiede che il gioco sia semplice e monotono

Considera equivalenti tutte coalizioni vincenti quasi-minimali e, per ciascuna di esse, tutti i giocatori critici

Definizione 8.5 *Dato un gioco $G = (N, v)$, una coalizione vincente S è detta vincente quasi-minimale se esiste $i \in S$ tale che $S \setminus \{i\}$ è perdente*

In questo caso il giocatore i è detto critico per la coalizione S

Dato un gioco $G = (N, v)$, sia $\mathcal{W}^q = \{S_1, \dots, S_\ell\}$ l'insieme delle coalizioni vincenti quasi-minimali

Sia c_{S_j} il numero di giocatori critici di $S_j \in \mathcal{W}^q$

Sia \mathcal{W}_i^q l'insieme delle coalizioni vincenti quasi-minimali per cui il giocatore i è critico:

$$\gamma_i(v) = \sum_{S_j \in \mathcal{W}_i^q} \frac{1}{\ell} \frac{1}{c_{S_j}}, \forall i \in N$$

L'indice di Johnston è efficiente e coincide con l'indice di Deegan-Packel se $\mathcal{W} = \mathcal{W}^q$

Esempio 8.4 *Si consideri il gioco dell'Esempio 8.3; le coalizioni vincenti quasi-minimali sono:*

$$\mathcal{W}^q = \{\{1, 2\}, \{1, 3\}, \{2, 3, 4\}, \{2, 3, 5\}, \{1, 2, 3\}, \{1, 2, 4\}, \{1, 2, 5\}, \{1, 3, 4\}, \{1, 3, 5\}, \\ \{1, 2, 4, 5\}, \{1, 3, 4, 5\}, \{2, 3, 4, 5\}\}$$

per cui l'indice di Johnston è:

$$\gamma(v) = \left(\frac{30}{72}, \frac{19}{72}, \frac{19}{72}, \frac{2}{72}, \frac{2}{72} \right)$$

